

四輪独立・四輪駆動・タイミングベルト伝達・電動オフロード バギー
 ELECTRO BATTERY DRIVE OFF-ROAD BUGGY
 OF INDEPENDENT 4-WHEEL SUSPENSION, 4-WHEEL DRIVE AND TIMING BELT TRANSMISSION

Rock'n CITY 44B

ロックンシティ



 **HIROBO**

オフロードにおいて走破性の良い四輪駆動・四輪独立・セミWウイッシュボーン・サスペンション・大容量10φシリンダー+不等ピッチコイルスプリングを採用、タイミングベルトによる2段減速により、静かな走行音と確実なパワーの伝達を可能にした。電動バギー界において、高いポテンシャルを秘めた本格派のバギー登場。

In this buggy, 4-wheel drive, independent 4-wheel and semi-double wishborn suspension, large capacity 10φ damper oil cylinder and unequal pitch coil spring have been adopted for the purpose of good running performance. Two-stage speed reduction by timing belt can ensure silent running and reliable power transmission. This is the buggies having highest potentiality.

テクニカルデータ

全長——430mm
 全幅——232mm
 全高——183mm
 最低地上高——30mm
 ホイルベース——265mm
 フロントトレッド——195mm
 リヤートレッド——200mm
 全備重量——1,700g
 サスペンション——前後セミWウイッシュボーン
 減速比——8.33:1
 モーター——540クラス

TECHNICAL DATA

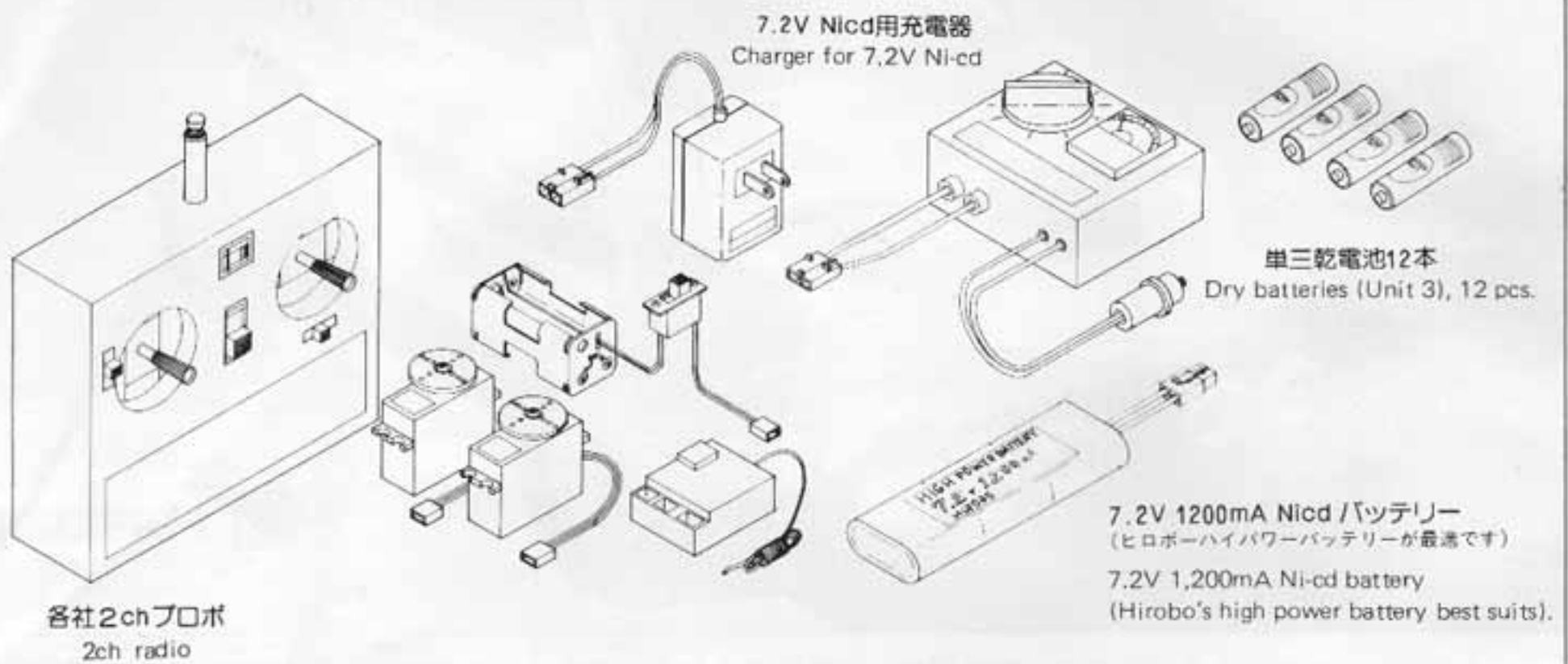
Length 430mm
 Width 232mm
 Height 183mm
 Minimum height from ground
 to vehicle 30mm
 Wheel base 265mm
 Front tread 195mm
 Rear tread 200mm
 Full-equipped weight 1,700grams
 Power source 7.2V, 1,200mA
 Radio 2-channel prop.
 Motor Mabuchi 540S

このたびは、HIROBO Rock'n CITY 44B お買い上げいただき誠にありがとうございます。
 Rock'n CITY 44B は、これからR/Cを始める方にも簡単に楽しんでいただけるよう、主要部分は組立調整済になっております。

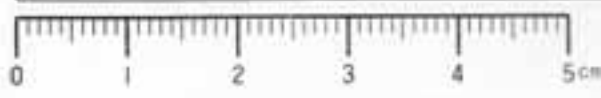
本車はボールベアリング7ヶ標準装備しておりますが、さらに高性能を望まれる方は、オプションのベアリングを使用して下さい。(全7個) ロスの無い伝達によりダッシュ、高速の伸び、走行時間のアップが計れます。

Thank you very much for your having purchased HIROBO'S ROCK'N CITY 44B. The main sections of this ROCK'N CITY has been completed. So, even the beginners can sufficiently enjoy this BUGGY.
 Ball bearings are standard-equipped at seven points. If you want further higher capacity, use the optional extra bearings. The power transmission free from loss ensures excellent dash, excellent continued running and long running time.

●キット以外に買う物 DEVICES TO BE PREPARED OTHER THAN THE KIT



●組立に必要な工具 TOOLS NECESSARY FOR ASSEMBLING



●ネジの種類とサイズの見方 KINDS OF SCREWS & HOW TO UNDERSTAND THE SIZE

ネジの種類 The kinds of screws: ネジの長さは首下の長さ。The screw length is the length below the neck.



ナベ頭ビス(PH)

Pan head machine screw (PH)



平ワッシャ(FW)

Flat washer (FW)



ナット

Nut



ナイロンナット

Nylon nut



タッピングスクリュー (Ts) 黒色

Tapping screw (Ts) Black



●ニッカド電池の取扱いについて HANDLING A NI-CD BATTERY

- ①市販の充電器の説明書をよく読んで正しく充電して下さい。
- ②走行直後は電池が発熱していますので、十分に冷えてから充電して下さい。

※電池が熱い時に急速充電をすると、電池の寿命が短くなったり、ひどい時には電池がこわれる場合があります。ニッカド電池とモーターが十分にひえてから充電、及、走行を行って下さい。

1. Correctly charge the battery after carefully reading the instruction manual of the charger.
2. Please don't charge the battery just after and during the use. So, charge it after the battery is cooled down well.

If the battery is quickly charged when it is still hot, the service life of the battery will be shortened or in the worst case the battery will be destroyed. So, charge it after it is well cooled down.

●Rock'n CITY のメカニズムと特徴 MECHANISM & FEATURES OF ROCK'N CITY

- ①本キットは、四輪をタイミングベルトで駆動する事により、あらゆる路面においてすばらしい走行性能を発揮します。
- ②走破性の良いと言われているWウィッシュボーンサスペンションを前後に採用しています。又、キャスター、キャンバーの調整がワンタッチで変更が可能となっており、レース等において、路面やコースにあわせたセッティングが巾広く出来ます。
- ③大径10φ オイルダンパー+不等ピッチコイルスプリングにより、ギャップでの走破性がすぐれています。
- ④タイミングベルトの採用により慣性重量が小さくなり、スムーズな走行が出来ます。又、走行音が静かなため公園等で手軽に遊ぶ事が出来ます。

- (1). The four wheels are driven by a timing belt and this buggy can best suit to every kind of road surface and displays full running performance.
- (2). The double wishborn suspension that brings you a good running effect is adopted at both front and rear sides. It is possible, with one-touch operation, to adjust the caster and camber. So, you will enjoy yourself in various settings best suiting to the road and/or course conditions in a race.
- (3). Large diameter $\phi 10$ mm oil damper and unequal pitch coil spring brings you a good performance for running on a gap.
- (4). The timing belt can reduce the inertia weight and promise smooth running. And the running noise is minimized. So, you enjoy this buggy even in a park.



A 組立編

ASSEMBLING SECTION

1 サスペンションアームの取付 MOUNTING THE SUSPENSION ARM

1. アームにφ5ボールをM2×12PHとM2ナットで取付けます。
2. アクスルマウントにアームピン(長)でアームを取付けて、割ピンを取付けます。

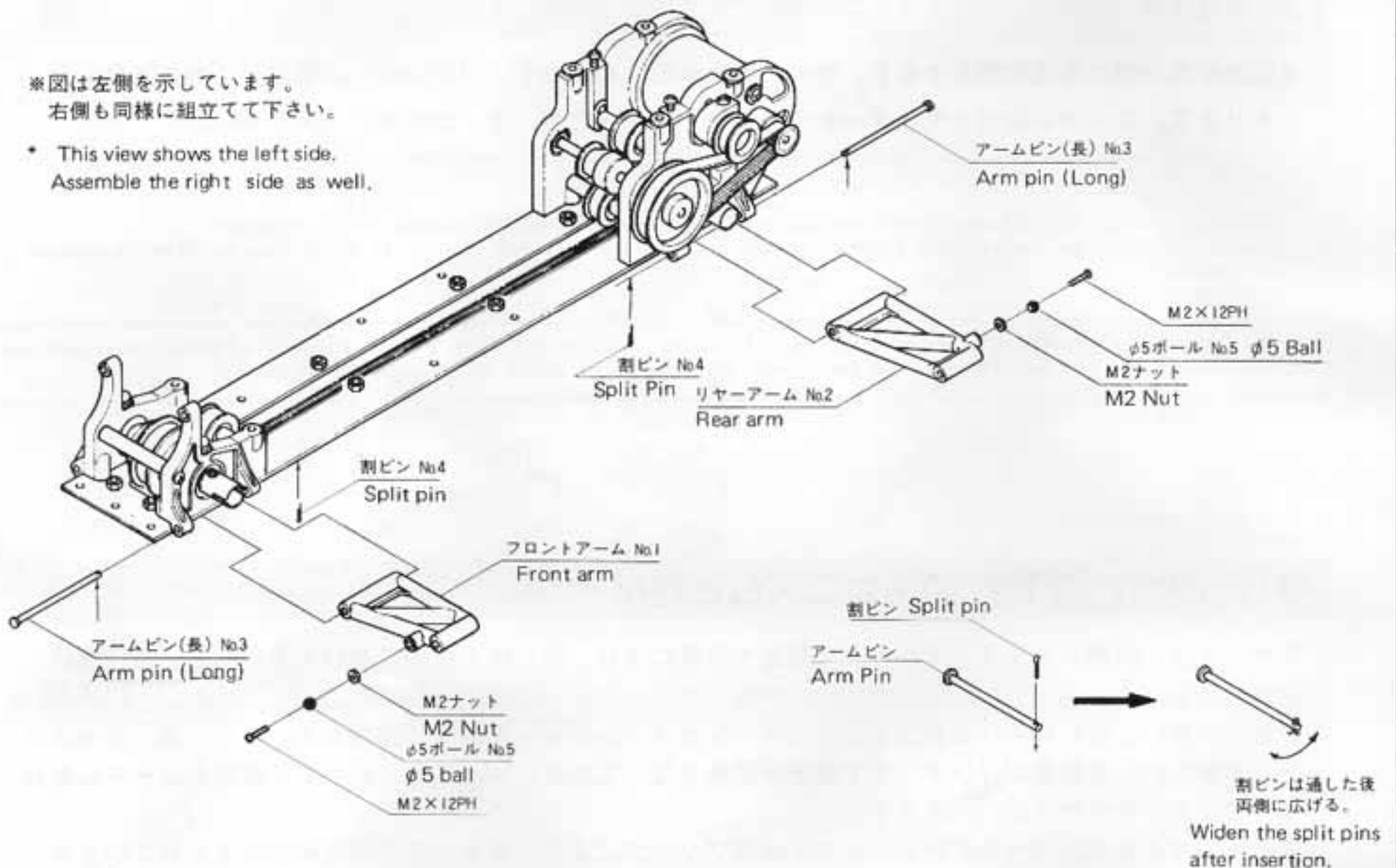
※アームは短い方がフロント用、長い方がリヤ用です。

1. Mount a φ5 ball at the arm with M2 x 12PH and M2 nut.
2. Mount the arm at the axle mount with an longer arm pin and provide it with a split pin.

* Shorter arm is for the front and longer one is for the rear.

※図は左側を示しています。
右側も同様に組立ててください。

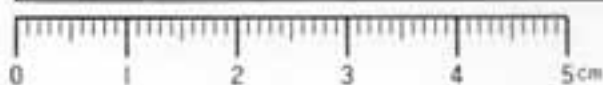
* This view shows the left side.
Assemble the right side as well.

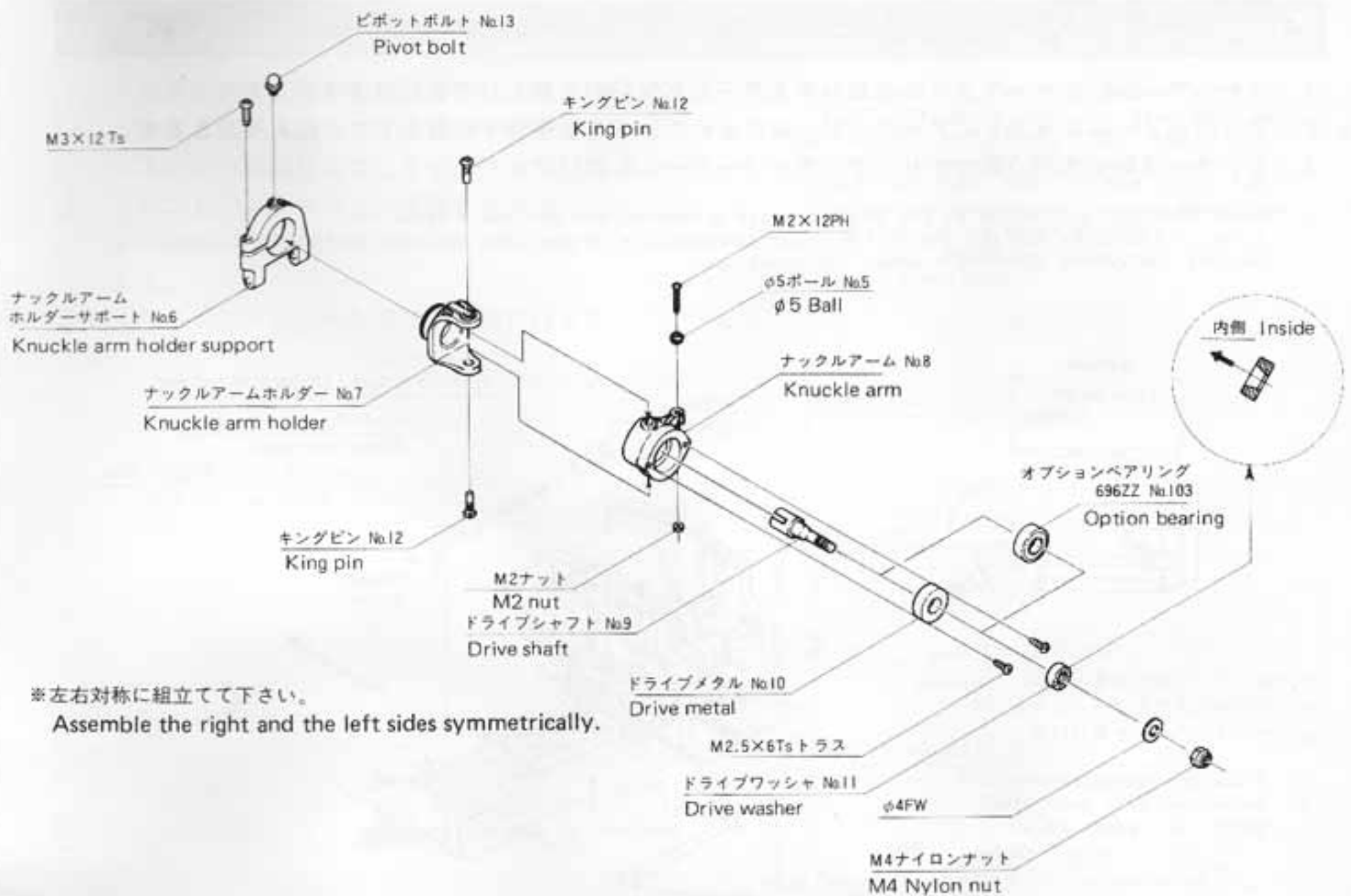


2 ナックルアームの組立 ASSEMBLING THE KNUCKLE ARM

1. ナックルホルダーにナックルアームをキングピンで取付けます。
2. ナックルホルダーサポートにナックルホルダーを仮止めします。
3. ナックルアームの内側からドライブシャフトを入れて、外側からドライブワッシャとφ4FWを入れて、M4ナイロンナットで仮止めします。
4. ナックルアームにφ5ボールをM2×12PHとM2ナットで取付けます。

1. Mount the knuckle arm at the knuckle holder with a king pin.
2. Temporarily fix the knuckle holder at the knuckle holder support.
3. Insert the drive shaft from the inside of the knuckle arm and insert a drive washer and φ4 FW from the outside. And temporarily fix them with M4 nylon nut.
4. Mount a φ5 ball at the knuckle arm with a M2 x 12PH and a M2 nut.



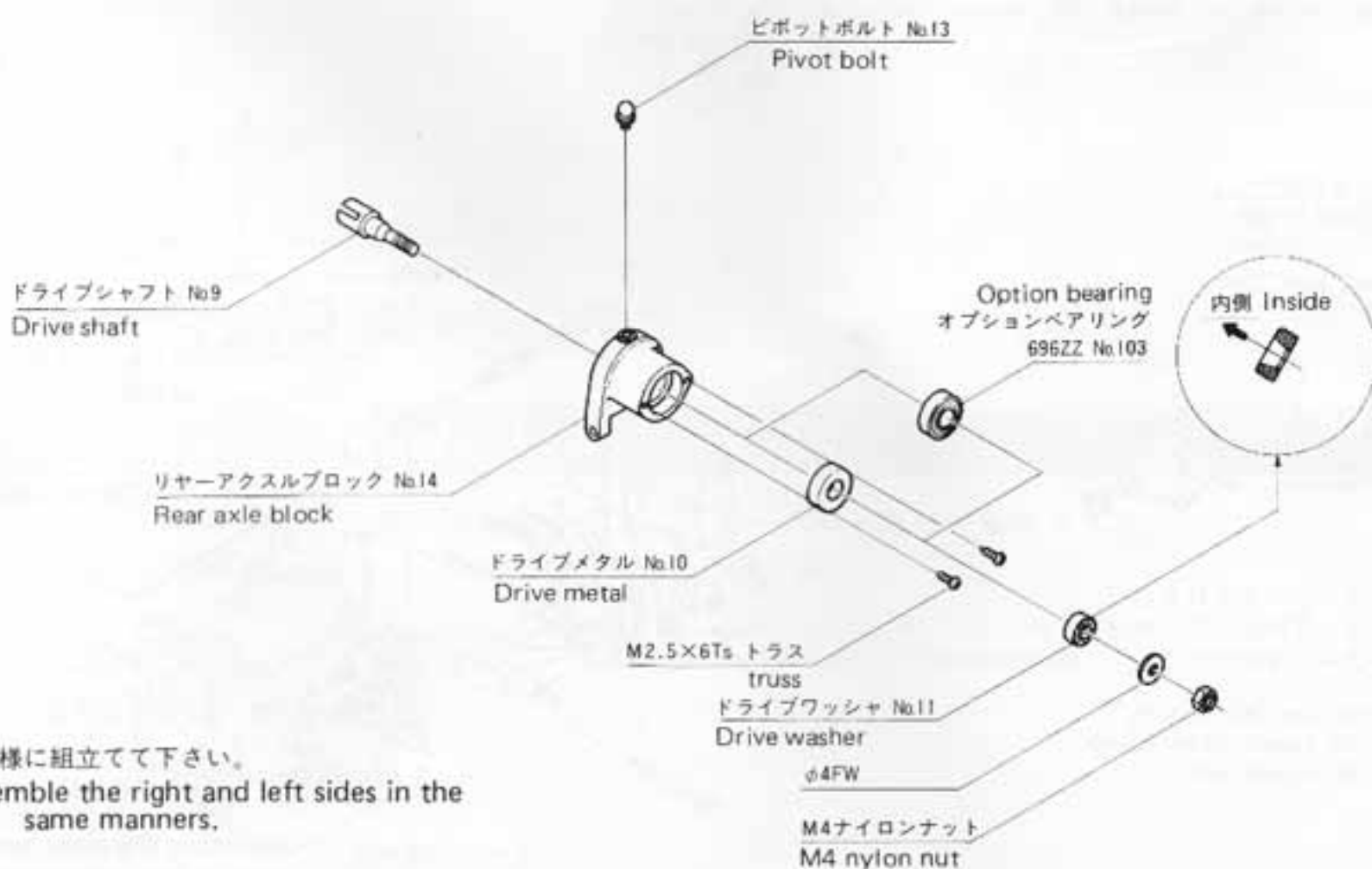


※左右対称に組立ててください。
Assemble the right and the left sides symmetrically.

3 リヤアクスルブロックの組立 ASSEMBLING THE REAR AXLE

1. リヤアクスルブロックの内側からドライブシャフトを入れ、外側からドライブワッシャとφ4FWを入れてM4ナイロンナットを仮止めします。

Insert the drive shaft from inside of the rear axle block. Temporary fix them with φ14 FW and nylon drive washer.

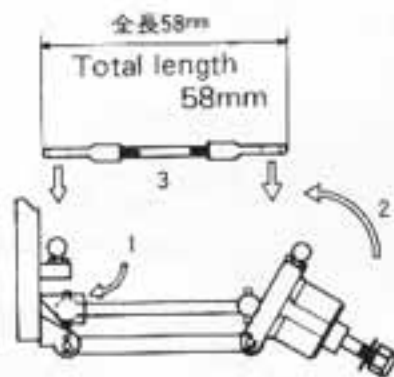


※左右同様に組立ててください。
Assemble the right and left sides in the same manners.

4 リアサスペンションの組立 ASSEMBLING THE REAR SUSPENSION

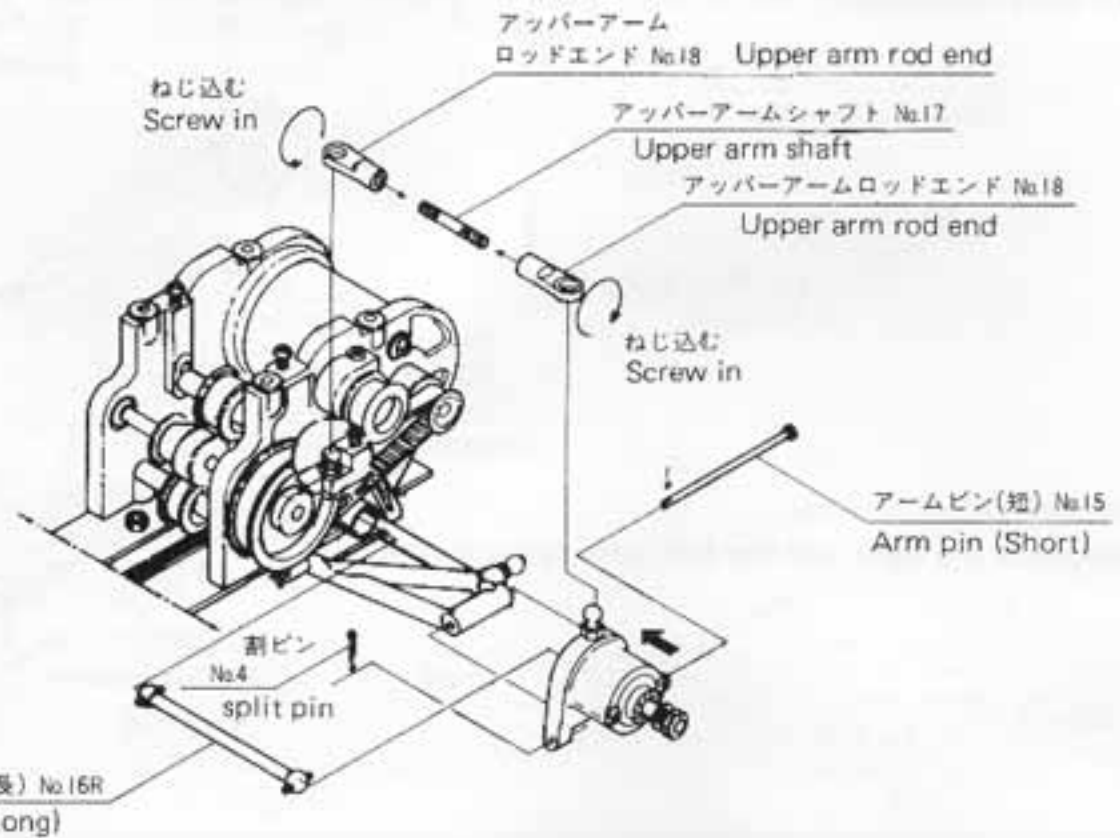
1. リアアームにリアアクスブロックをアームピン(短)と割ピンで取付けます。
2. アッパーアームシャフトにアッパーアームロッドエンドを全長58mmの所までネジ込んでおきます。
3. センターブロック(R)をセットして、アッパーアームを取付けます。

1. Mount the rear axle block at the rear arm with a shorter arm pin and a split pin.
2. Screw in the upper arm rod end on the upper arm shaft up to the 58mm position of the total length.
3. Setting the center block (R), mount the upper arm.



1. センターブロックを入れる。
2. リアアクスブロックをおこす。
3. アッパーアームを取付ける。

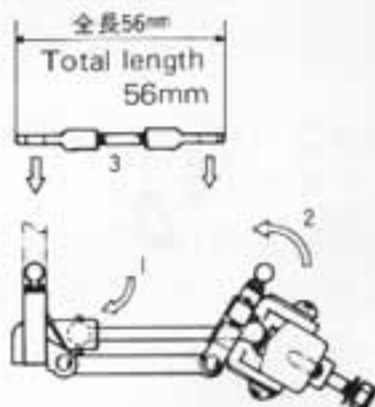
1. Place the center block.
2. Raise the rear axle block.
3. Mount the upper arm.



5 フロントサスペンションの組立 ASSEMBLING THE FRONT SUSPENSION

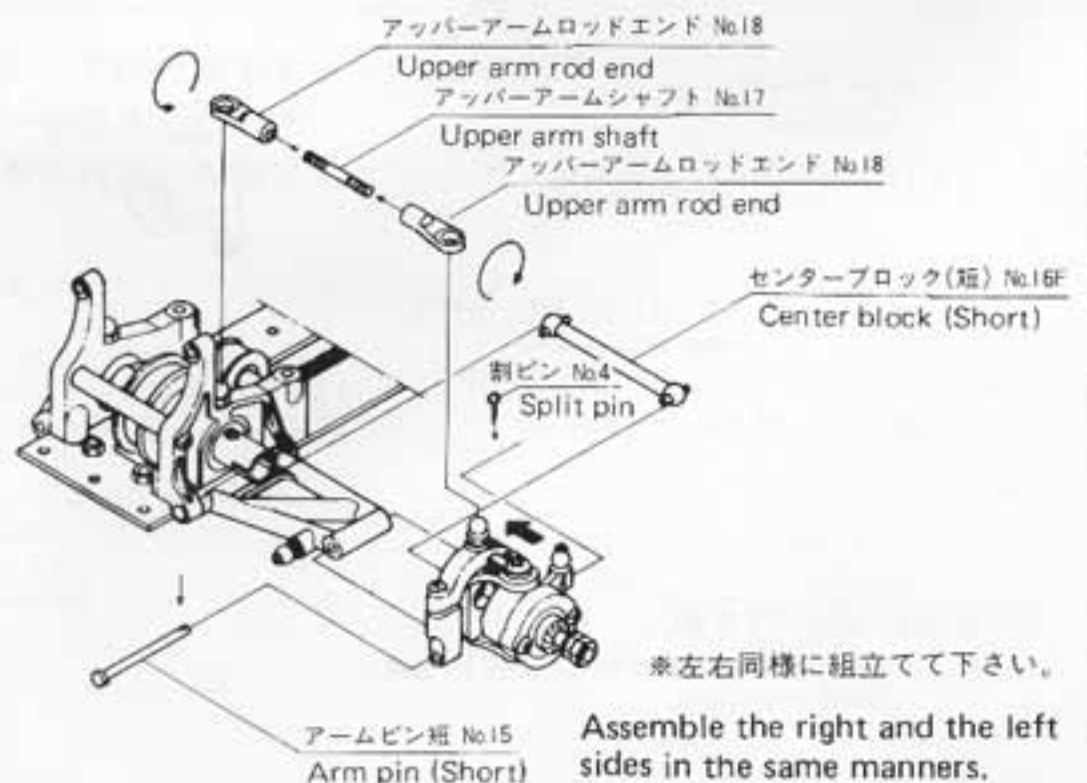
1. フロントアームにナックルホルダーサポートをアームピン(短)と割ピンで取付けます。
2. アッパーアームシャフトにアッパーアームロッドエンドを全長56mmの所までネジ込んでおきます。
3. センターブロック(F)をセットして、アッパーアームを取付けます。

1. Mount the knuckle holder support at the front arm pin and a split pin.
2. Screw in the upper arm rod end on the upper arm shaft up to the 56mm position of the total length.
3. Setting the center block (F), mount the upper arm.



1. センターブロックを入れる。
2. フロントナックルホルダーをおこす。
3. アッパーアームを取付ける。

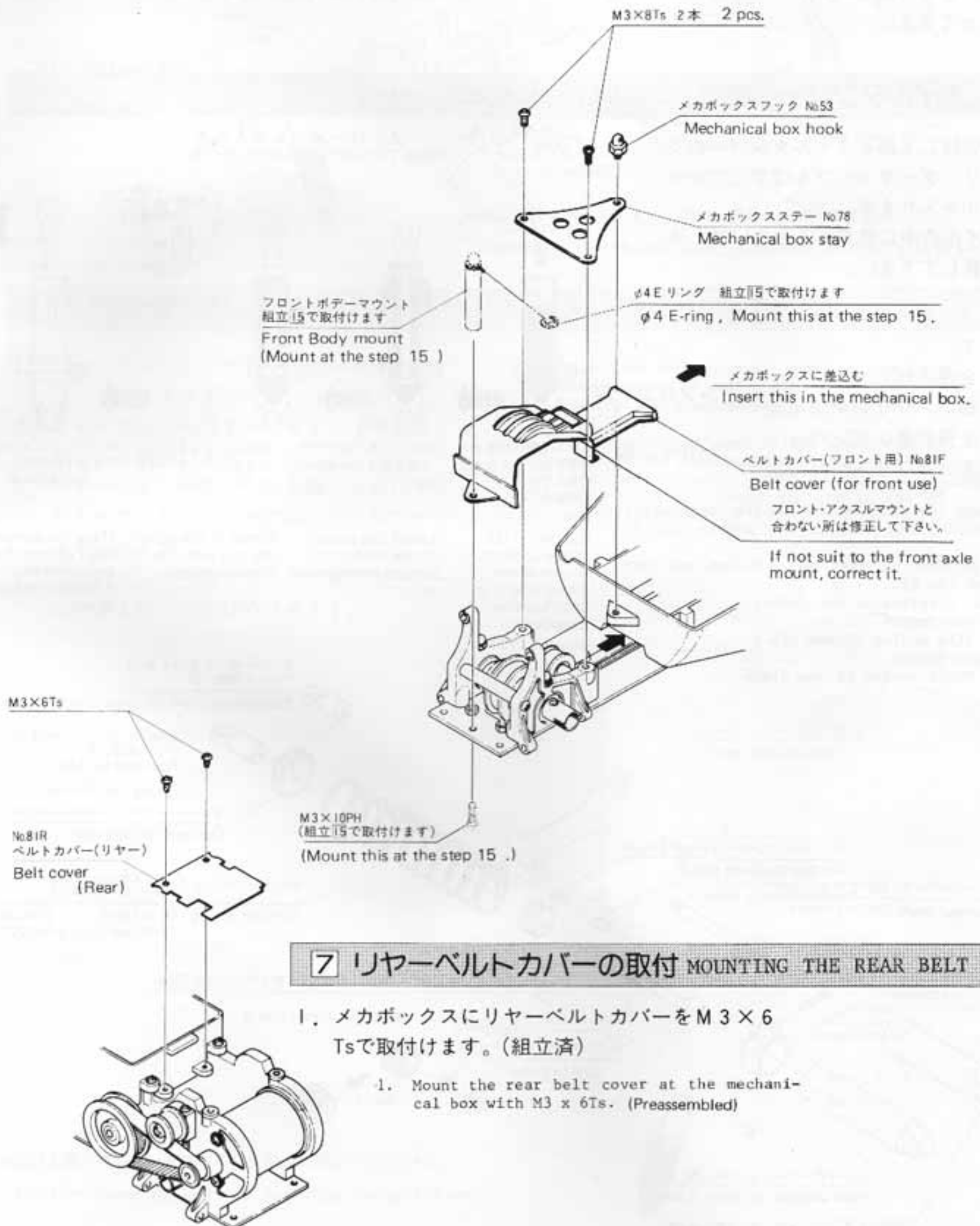
1. Place the center block.
2. Raise the front axle block.
3. Mount the upper arm.



6 フロントベルトカバーの取付 MOUNTING THE FRONT BELT COVER

1. メカボックスステーの取付ネジ M 3 × 8Ts 2 本とメカボックスフックを一度はずしてメカボックスステーを取りはずします。
2. フロントベルトカバーの後側をメカボックスにさし込んで、前側をクロスメンバーにはめ込みます。
3. メカボックスステーを元の所に取り付けます。

1. Once remove the two mount screws of M3 x 8Ts of the mechanical box stay and the mechanical box hook, and remove the mechanical box stay.
2. Insert the rear side of the front belt cover in the mechanical box and place the front side in the cross member.
3. Mount the mechanical box stay at its original position.



7 リヤーベルトカバーの取付 MOUNTING THE REAR BELT COVER

1. メカボックスにリヤーベルトカバーを M 3 × 6 Ts で取付けます。(組立済)

1. Mount the rear belt cover at the mechanical box with M3 x 6Ts. (Preassembled)

8 中間チェックその1 INTERMEDIATE CHECK, PART 1

- (1)各サスペンションは、スムーズに同じ様に動きませんか？
- (2)前後、左右の方向のある所は、まちがえてないですか？
- (3)割ピンは、忘れずにきちんと取付けてありますか？
- (4)各部品品の取付け忘れはないですか？

以上の事を確認してまちがいがなければ、次の組立に入ってください。

- (1). Check to see if each suspension can smoothly move.
- (2). If there is the mounting direction, front and rear or right and left, see if the mounted direction is correct.
- (3). Check to see if every necessary split pin is mounted without fail.
- (4). Check to see if all the parts are mounted in a position in the correct manners.

If there is anything incorrect or unsuitable through the above checks, correct it and proceed the next steps of assembling.

9 オイルダンパーの組立 ASSEMBLING THE OIL DAMPER

1. 仮組してあるオイルダンパーのシリンダーキャップをはずしてオイルを入れます。

※オイルの中に気泡が入らない様、注意して下さい。

2. ダンパーにスプリングを取付けます。

全長の短いダンパー
細いスプリング(0.8φ) > フロント用

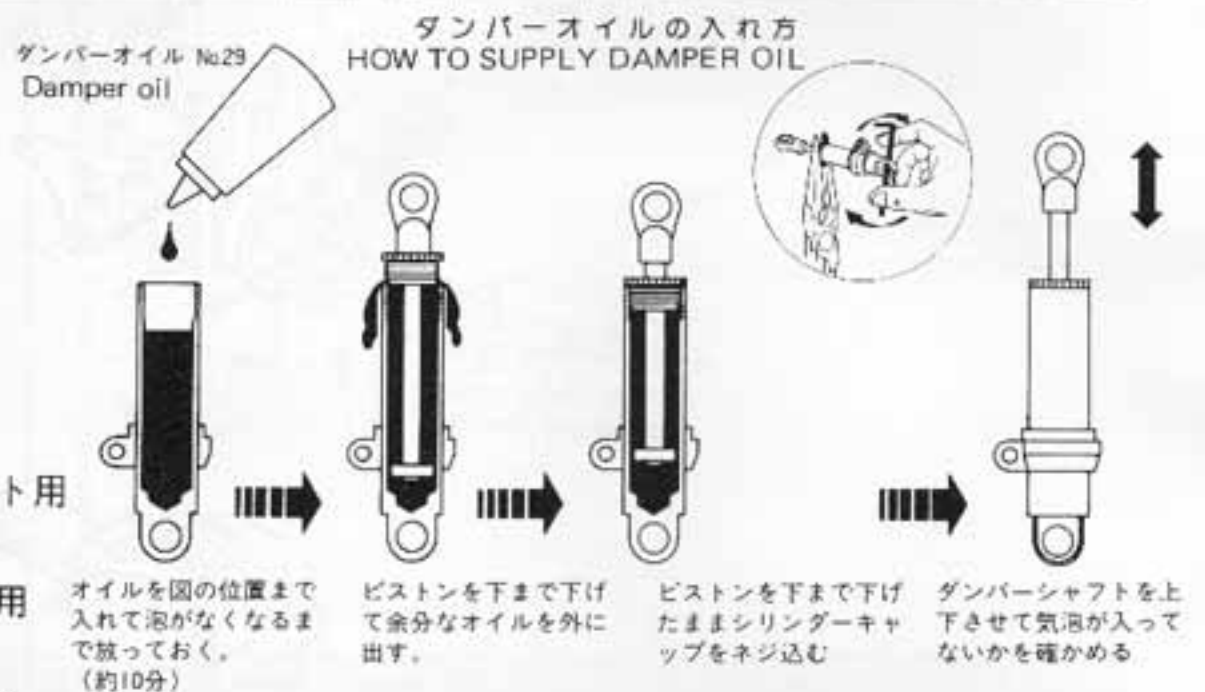
全長の長いダンパー
太いスプリング(1.0φ) > リヤ用

1. Remove the cylinder cap of the temporarily assembled oil damper, and supply oil in it.

* Be careful so that air bubbles may not enter the oil.

2. Mount a spring at the damper.

Shorter damper
Slim spring (0.8mm dia.)
Longer damper
Thick spring (1.0mm dia.)

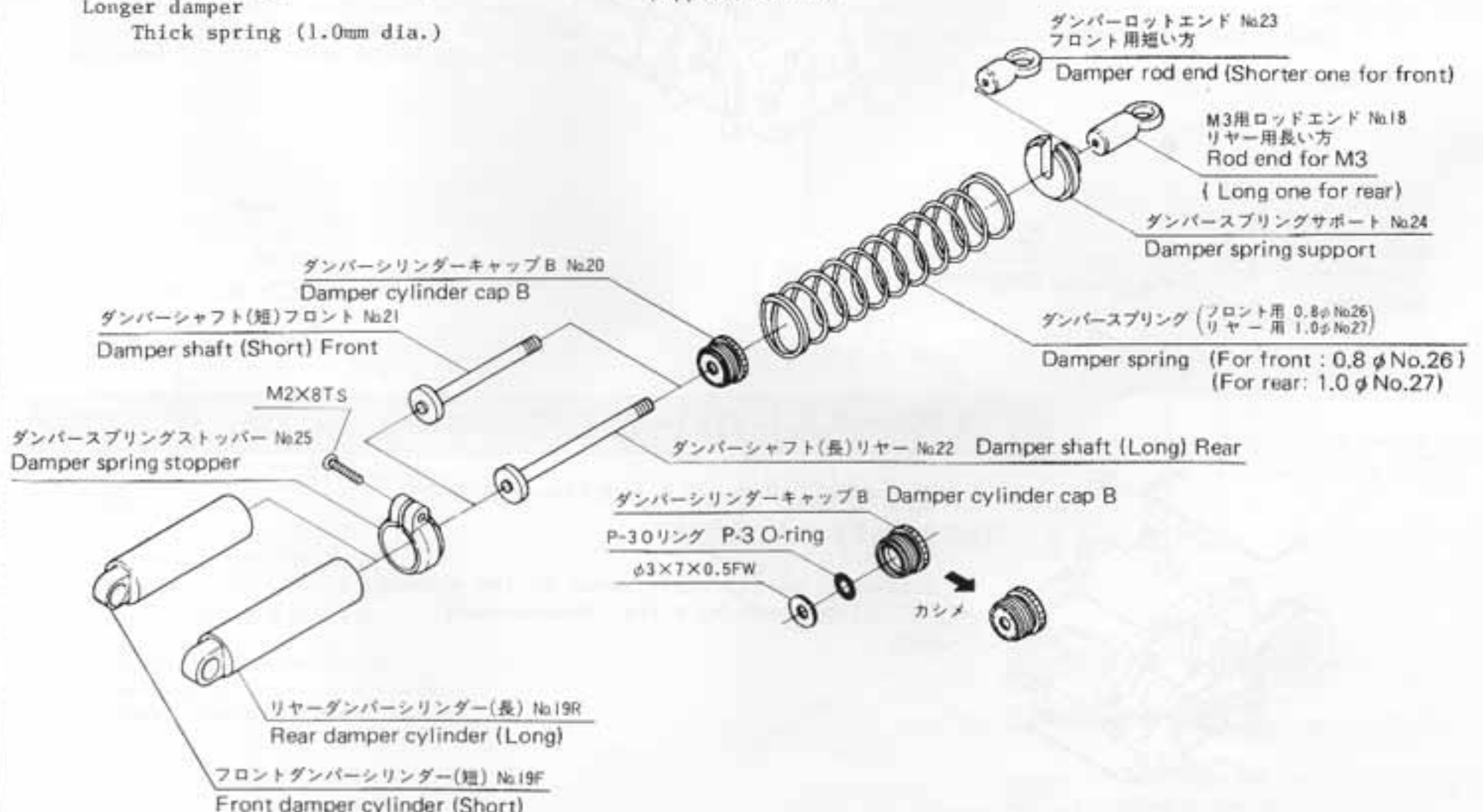


Supply oil up to the position shown above. Leave it as it is until bubbles disappears. (Approx. 10 min.)

Lower the piston to the bottom to remove unnecessary oil.

Screw in the cylinder cap with the piston lowered.

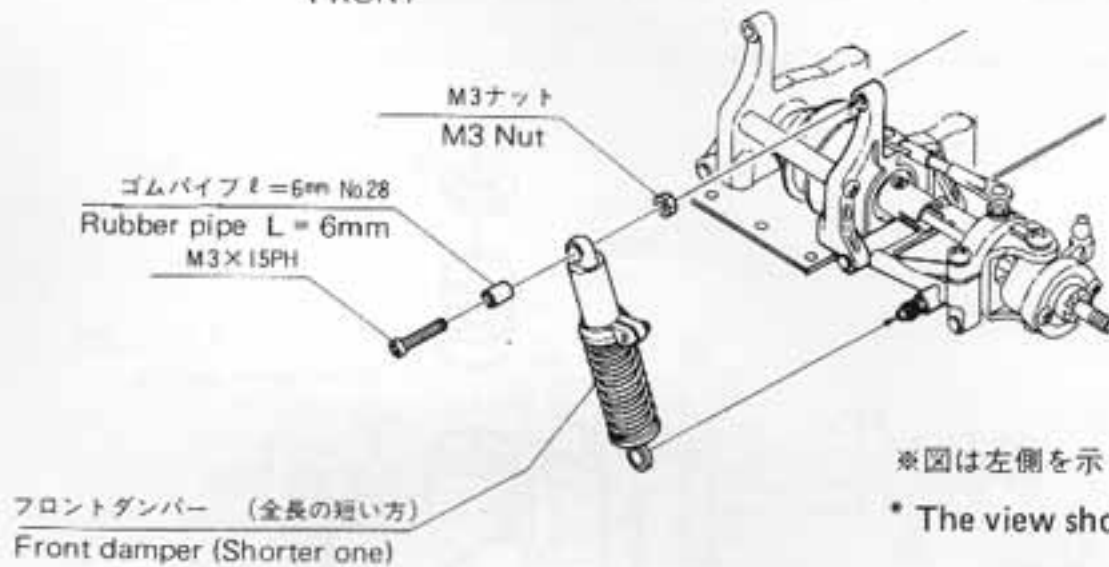
Make the damper shaft up and down and checked to see if bubbles remains or not.



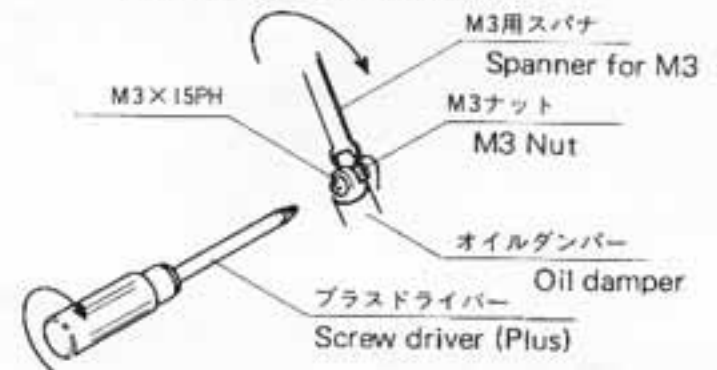
10 フロントダンパーの取付 MOUNTING THE FRONT DAMPER

1. フロントオイルダンパーの上側をM3×15PHとM3ナットで取付けます。
 2. 下側のダンパーロッドエンドをフロントアームのφ5ボールにはめ込みます。
1. Mount the upper side of the front oil damper with a M3 x 15PH and a M3 nut.
 2. Place the lower damper rod end in the φ5 ball of the front arm.

フロントダンパーの取付
MOUNTING OF DAMPER
FRONT



M3ナットの締め方
TIGHTENING OF M3NUT



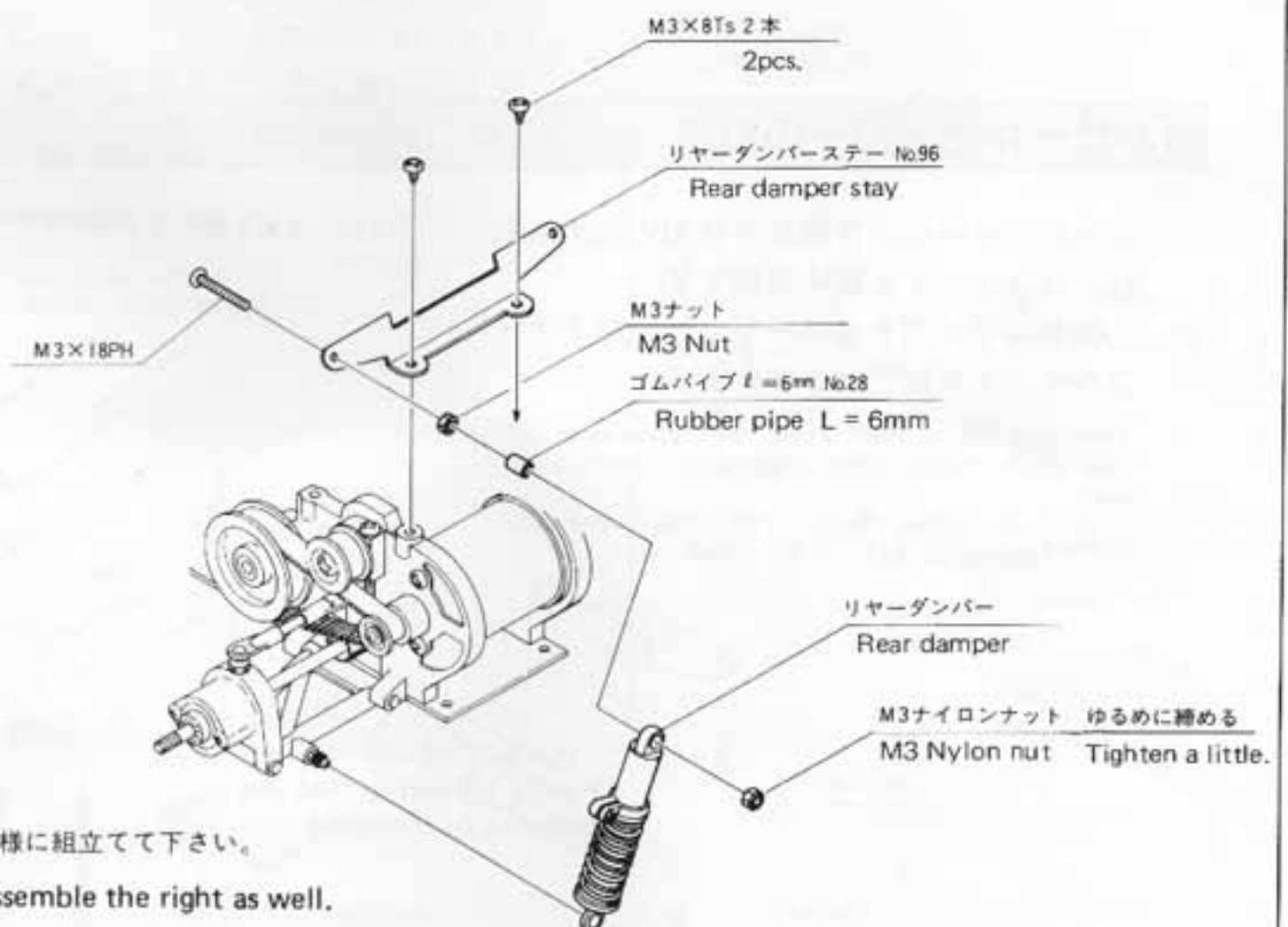
※図は左側を示しています。右側も同様に組立ててください。

* The view shows the left side. Assemble the right side as well.

11 リアードンパーの取付 MOUNTING THE REAR DAMPER

1. リアードンパーステーをリアアクスルマウントにM3×8Tsで取付けます。
2. リアードンパーステーにM3×18PHとM3ナットを取付けます。
3. リアードンパーの上側にゴムパイプを入れて、M3×18PHにM3ナイロンナットで止めます。
4. 下側のダンパーロッドエンドをリアアームのφ5ボールにはめ込みます。

1. Mount the rear damper stay at the rear axle mount with a M3 x 8Ts.
2. Provide the rear damper stay with a M3 x 18PH and a M3.
3. Insert a rubber pipe in the upper side of the rear oil damper and set it with a M3 x 18PH and a M3 nut.
4. Place the lower damper rod end in the φ5 ball of the rear arm.



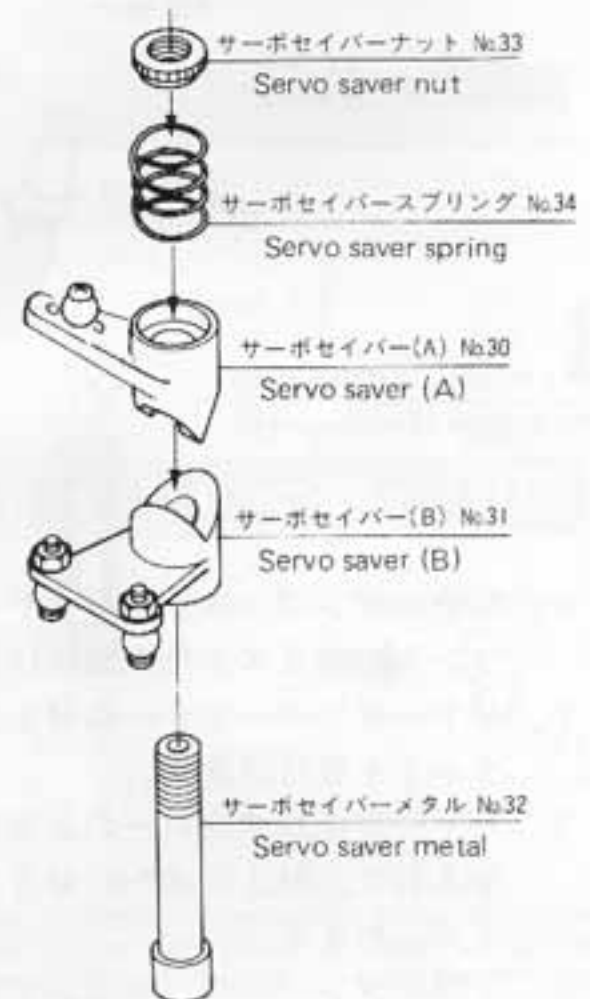
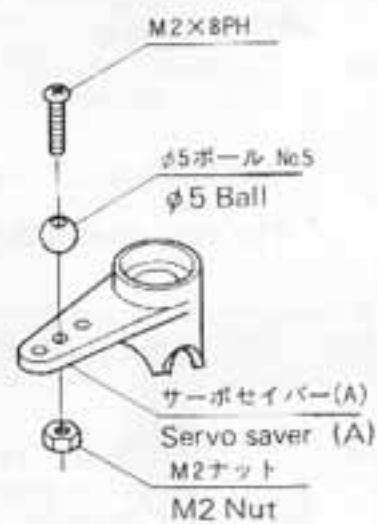
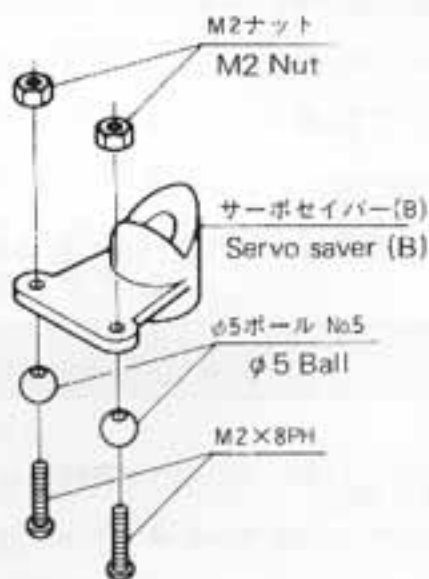
※図は左側を示しています。右側も同様に組立ててください。

* The view shows the left side. Assemble the right as well.

12 サーボセイバーの組立 ASSEMBLING THE SERVO SAVER

1. サーボセイバー(B)の下側からφ5ボールをM2×8PHとM2ナットで取付けます。
2. サーボセイバー(A)の上側からφ5ボールをM2×8PHとM2ナットで取付けます。

1. Mount a φ5 ball with a M2 x 8PH and a M2 nut from the underside of the servo saver (B).
2. Mount a φ5 ball with a M2 x 8PH and a M2 nut from the upperside of the servo saver (A).



13 サーボセイバーの取付 MOUNTING THE SERVO SAVER

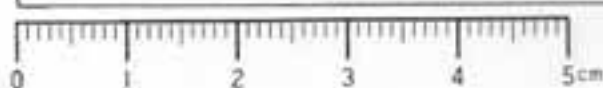
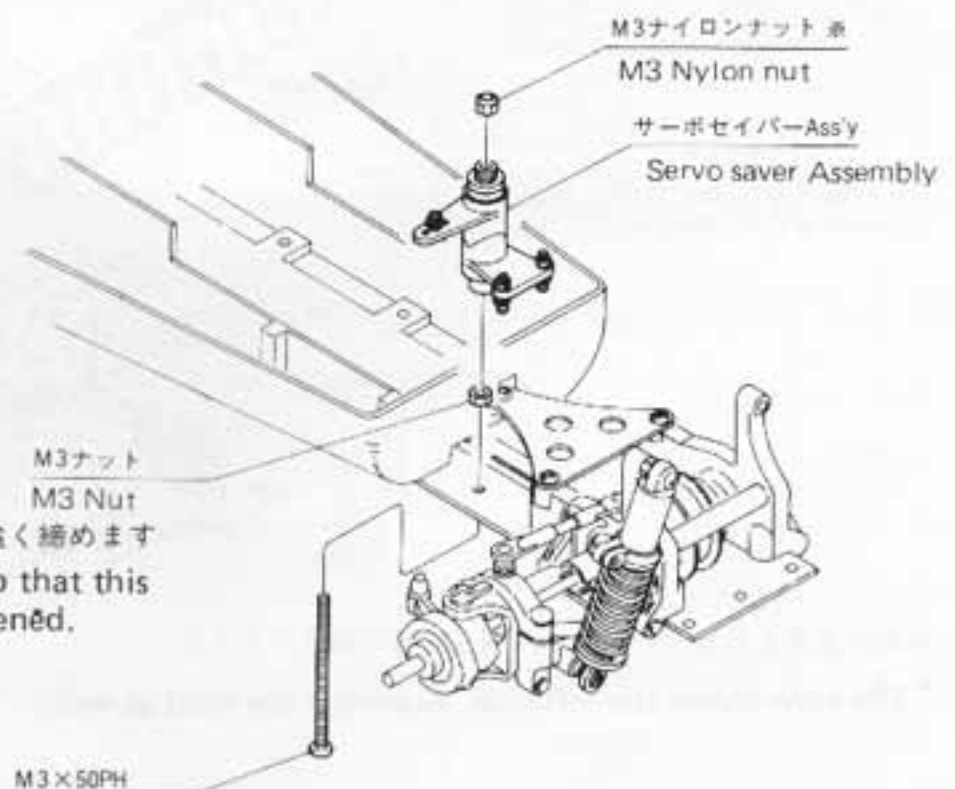
1. メインシャーシの下側からM3×50PHを入れ、M3ナットを締め付けます。
2. 上側からサーボセイバーを入れ、M3ナイロンナットを取付けます。

1. Insert a M3 x 50PH from the underside of the main chassis and tighten it with a M3 nut.
2. Place the servo saver from the upperside and tighten it with a M3 nylon nut.

※1度軽く締めて $\frac{1}{2}$ 回転ゆるめる。

* Once tighten lightly and loosen half a turn.

ゆるまない様に強く締めます
Firmly tighten so that this may not be loosened.

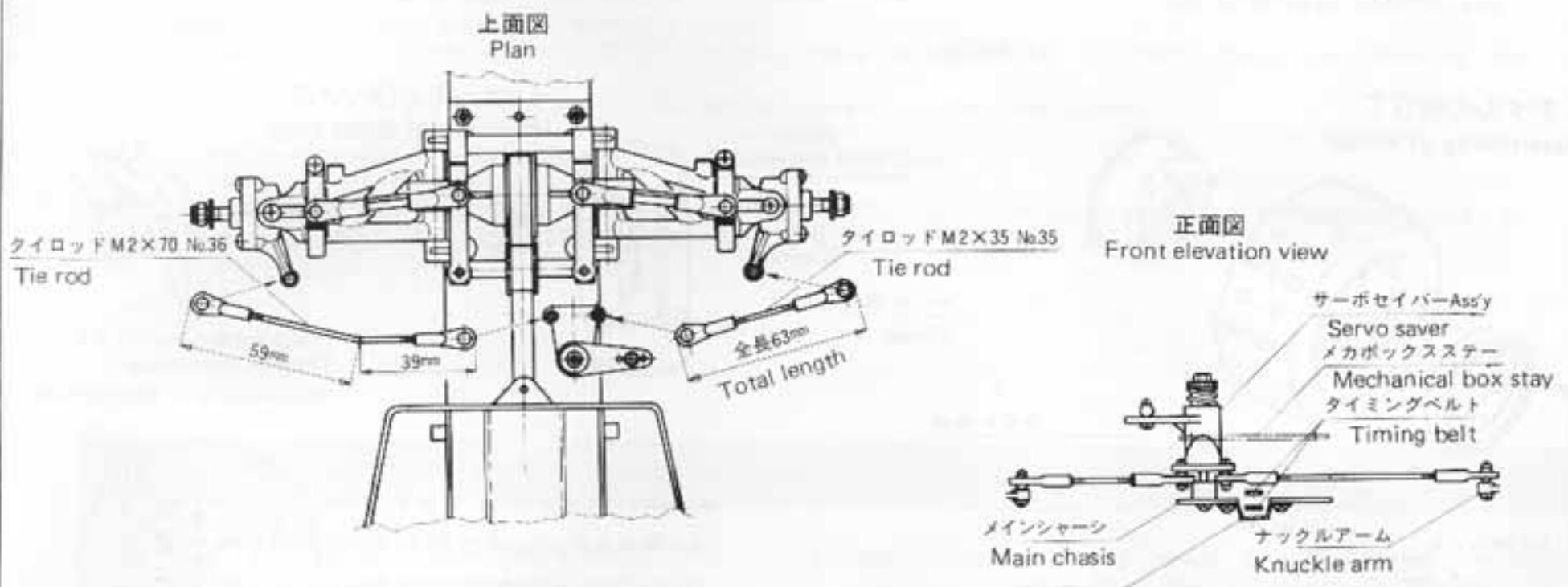


14 タイロットの取付 MOUNTING THE TIE ROD

1. タイロットにロッドエンドを図の様にネジ込みます。
2. サーボセイバーの下側のφ5ボールにロッドエンドをはめ込みます。
3. ナックルアームにロッドエンドをはめ込みます。

※タイロットの取付は、正面図を参照して下さい。

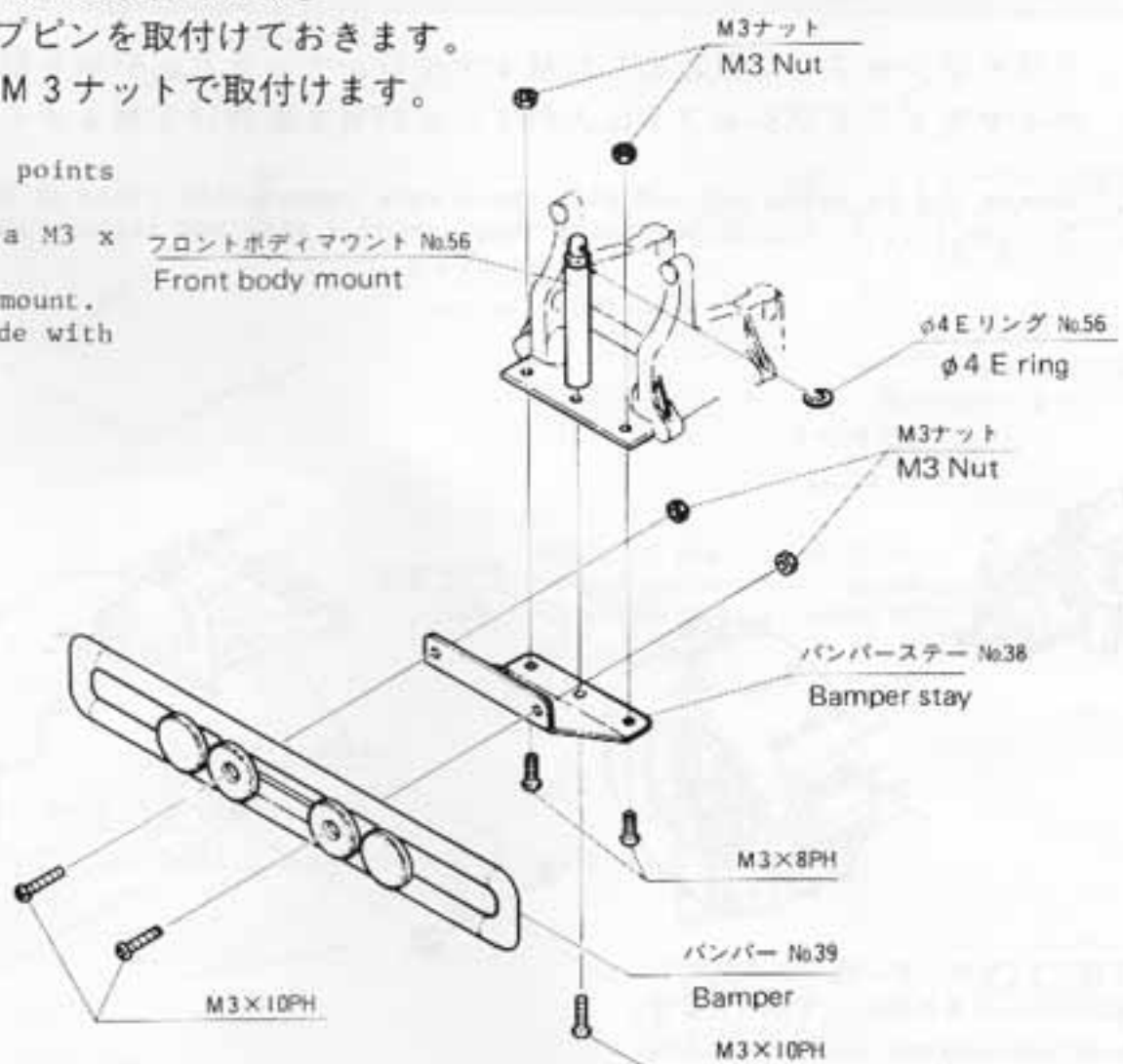
1. Screw the rod end in the tie rod as shown in the illustration below.
 2. Place a rod end at the φ5 ball at the lower side of the servo saver.
 3. Set the rod end at the knuckle arm.
- * For mounting the tie rod, please refer to the front elevation view.



15 バンパーの取付 MOUNTING THE BAMPER

1. バンパーステーをM3×8PHとM3ナットで取付けます。(2ヶ所)
2. フロントボデーマウントをM3×10PHで取付けます。
3. フロントボデーマウントにスナップピンを取付けておきます。
4. バンパーを前側からM3×10PHとM3ナットで取付けます。

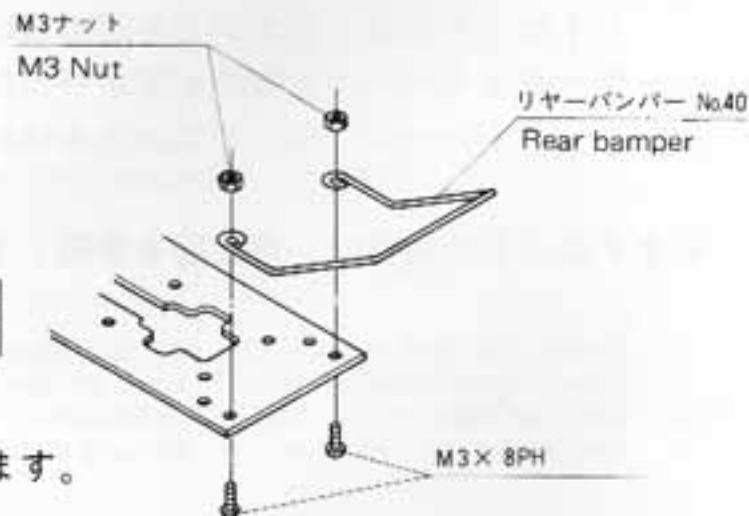
1. Mount the bumper stay at the two points with M3 x 8PH and M3 nut.
2. Mount the front body mount with a M3 x 10PH.
3. Mount a snap pin at the front body mount.
4. Mount the bumper from the front side with M3 x 10PH and M3 nut.



16 リヤーバンパーの取付 MOUNTING THE REAR BAMPER

1. リヤーバンパーをM3×8PHとM3ナットで取付けます。

1. Mount the rear bumper with M3 x 10PH and M3 nut.

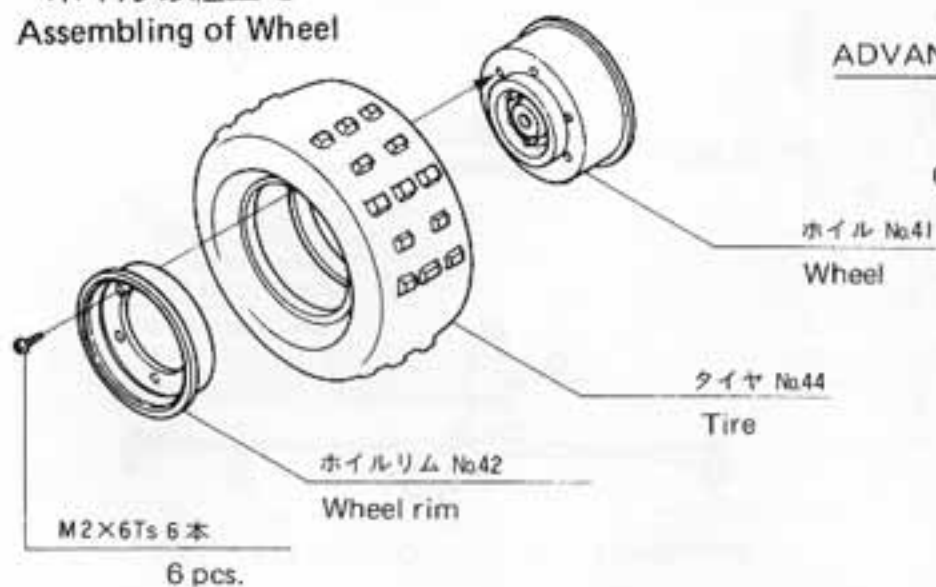


17 タイヤの組立 ASSEMBLING THE TIRE

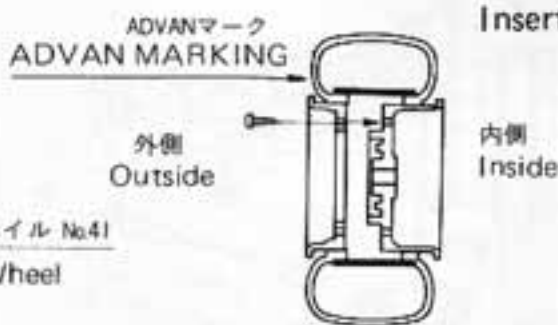
1. タイヤの中にインナーリングを入れます。
2. ホイルを入れて、外側からホイールリムをM2×6Tsで取付けます。

1. Insert an inner ring in the tire.
2. Set a wheel and mount the wheel rim from the outside with M2 x 6Ts.

ホイールの組立て
Assembling of Wheel

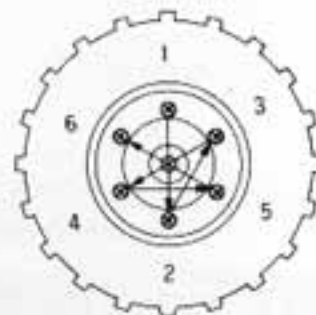


インナーリングの入れ方
Insertion of Inner ring



ネジは番号順に締め付けます。
Tighten the screws sequentially to the number.

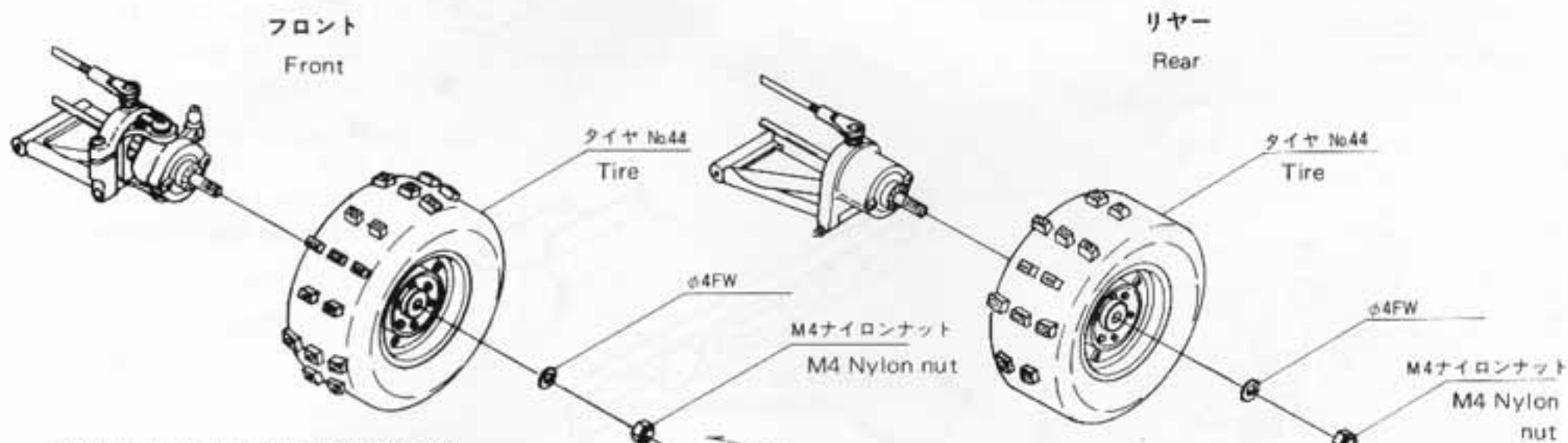
※ADVANマークを外側にします。
4ヶ作ります。
* TURN THE ADVAN MARKING OUTSIDES. Make 4 pcs.



18 タイヤ取付 MOUNTING THE TIRE

1. ドライブシャフトに仮止めしたM4ナイロンナットとφ4FWを取りはずします。
2. タイヤをドライブシャフトに入れて、φ4FWを取付けてM4ナイロンナットを締め付けます。

1. Remove the M4 nylon nut and φ4FW which were temporarily fixed at the drive shaft.
2. Set the tire at the drive shaft. Then, mount a φ4FW and tighten the M4 nylon nut.



※フロント、リヤー共に同じタイヤです。
ADVANマークを外側にして取付けます。
Both front and rear tires are the same.
Mount the tire with the marking outsides.

ゆるまないように強く締めして下さい。
Firmly tighten the nuts so that they may not be loosened.



19 中間チェックその2 INTERMEDIATE CHECK, PART II

1. もう1度、サスペンションの動きをチェックして下さい。スムーズに動きますか？
2. タイヤは、四輪とも軽く回りますか？
3. リヤタイヤを両手で回して四輪共スムーズに動きますか？
4. フロントタイヤは、左右同じ様に切れますか？

以上の事を確認して、まちがいがなければ次の組立に入して下さい。

次は、無線機の取付けです。この部分は、車を組立てる時大事な調整部分の1つとなっています。説明書を良く読んで、まちがいのない様に十分注意して組立して下さい。

1. Again, check to see if every suspension can smoothly move.
2. Check to see if four tires can smoothly turn.
3. Turning the rear tires by both of your hands, check to see if all the four wheels can smoothly rotate.
4. Check to see if both of the front tires can be steered in the same degrees.

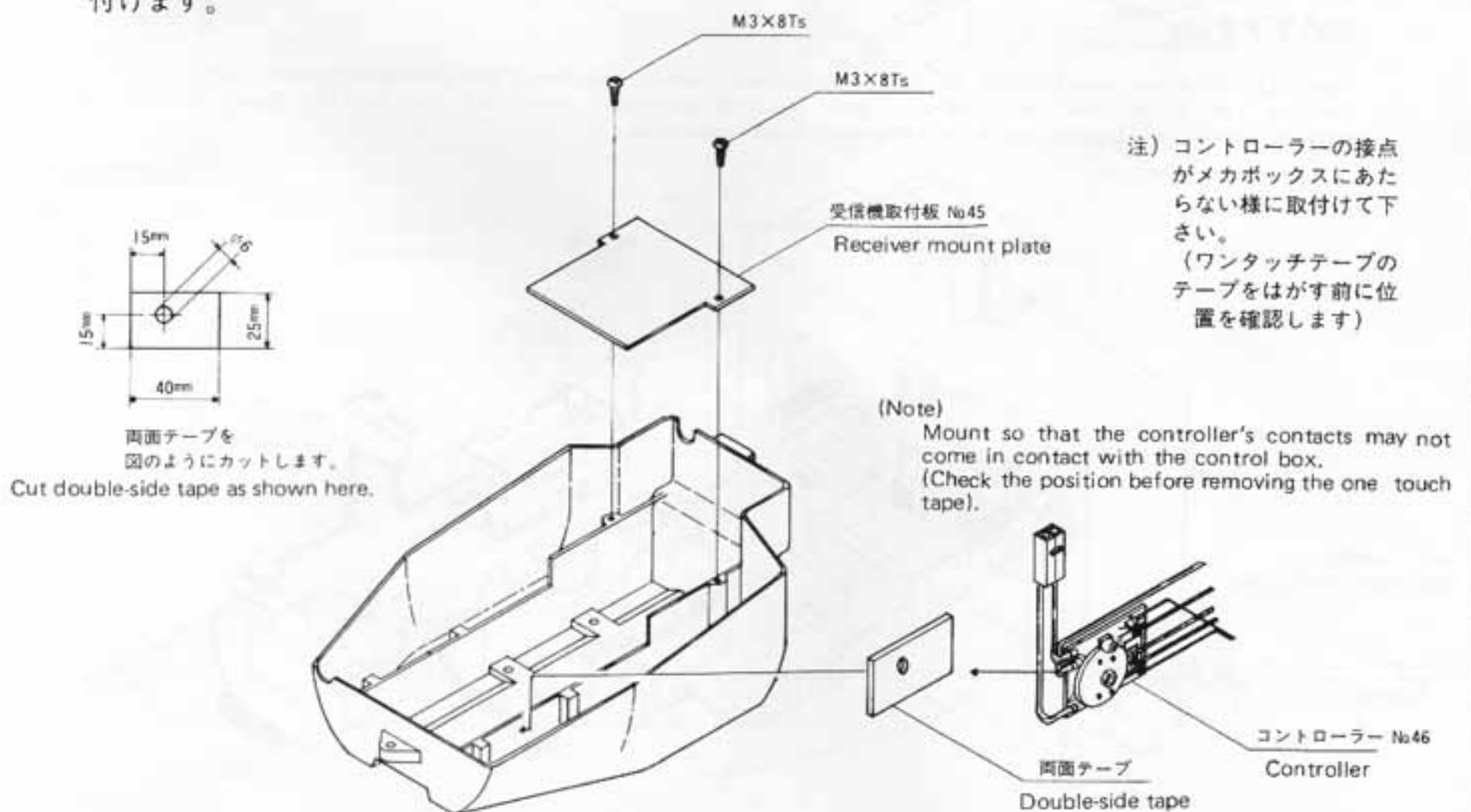
Proceed the next steps of assembling if all the aboves are good.

NEXT, MOUNT THE RADIO. THIS PART IS ONE OF THE MOST IMPORTANT ADJUSTING POINTS WHEN ASSEMBLING A CAR. SO PLEASE CAREFULLY READ THIS ASSEMBLING INSTRUCTION TO ASSEMBLE IT WITHOUT ANY MISTAKE.

20 コントローラーの取付 MOUNTING THE CONTROLLER

1. メカボックスに受信機取付板を M3 × 8Ts で取付けます。(組立済)
2. 図の様に両面テープを切り取ります。
3. 両面テープをコントローラーに取付けます。
4. コントローラーをメカボックスに取付けます。

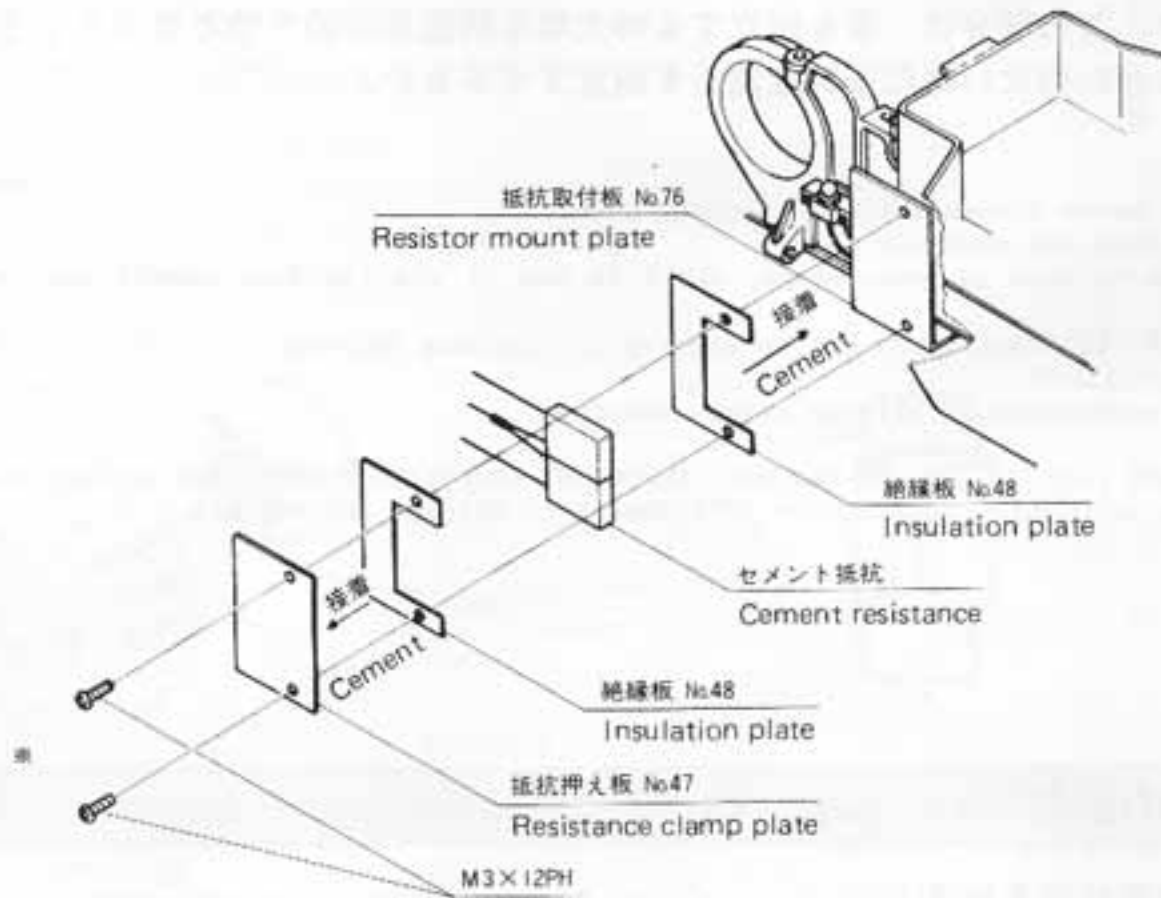
1. Mount the receiver mount plate on the control box with M3 x 8Ts. (Preassembled)
2. As shown in the illustration, cut the double-side adhesive tape.
3. Mount the double-side adhesive tape at the controller.
4. Mount the controller at the control box.



21 セメント抵抗の取付 MOUNTING THE CEMENT RESISTANCE

1. 絶縁板をゴム系接着剤で抵抗取付板と抵抗押え板に図の様に接着します。
2. セメント抵抗を抵抗取付板と抵抗押え板ではさみ込んで、M3×12PHを締め込みます。

1. Cement the insulation plate to the resistance mount plate and to the resistance clamp plate by a rubber-oriented adhesive as shown in the illustration below.
2. Put a cement resistance between the resistance mount plate and the resistance clamp plate.

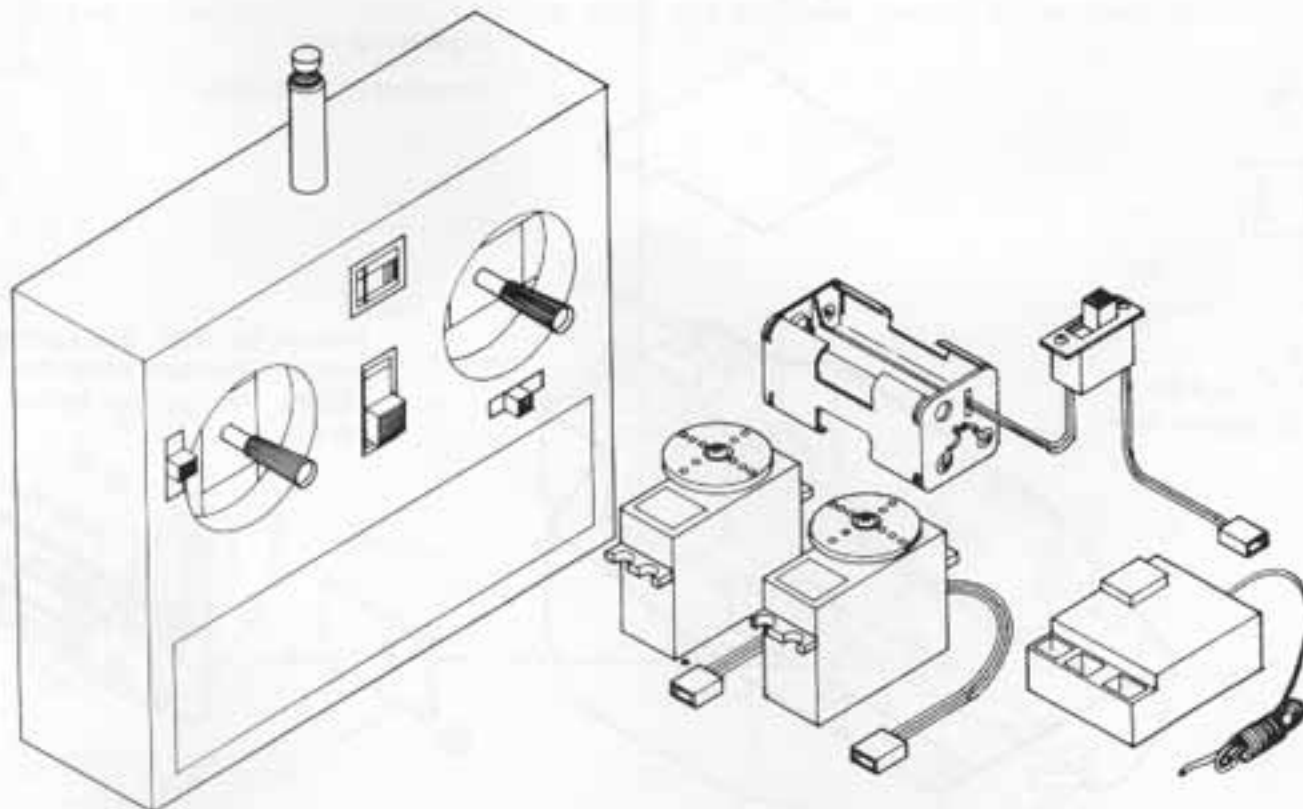


※このネジを強く締め過ぎるとセメント抵抗がこわれます。 * If this screw is too much tightened, the cement resistance may be broken.

22 プロポの取付 MOUNTING THE PROP

1. まず、各社2チャンネルプロポの説明書を良く読んで、各部の動作を確認して下さい。
2. ステック及トリムを中立の位置にしてからスイッチを切り、サーボのニュートラルを出してから取付を始めて下さい。

1. Carefully read the instruction manual of 2-channel radio, and check the movement of each part.
2. Setting the stick and the trim to their central position, turn off the switch. Then, secure the central position of each servo. After that, begin mounting.



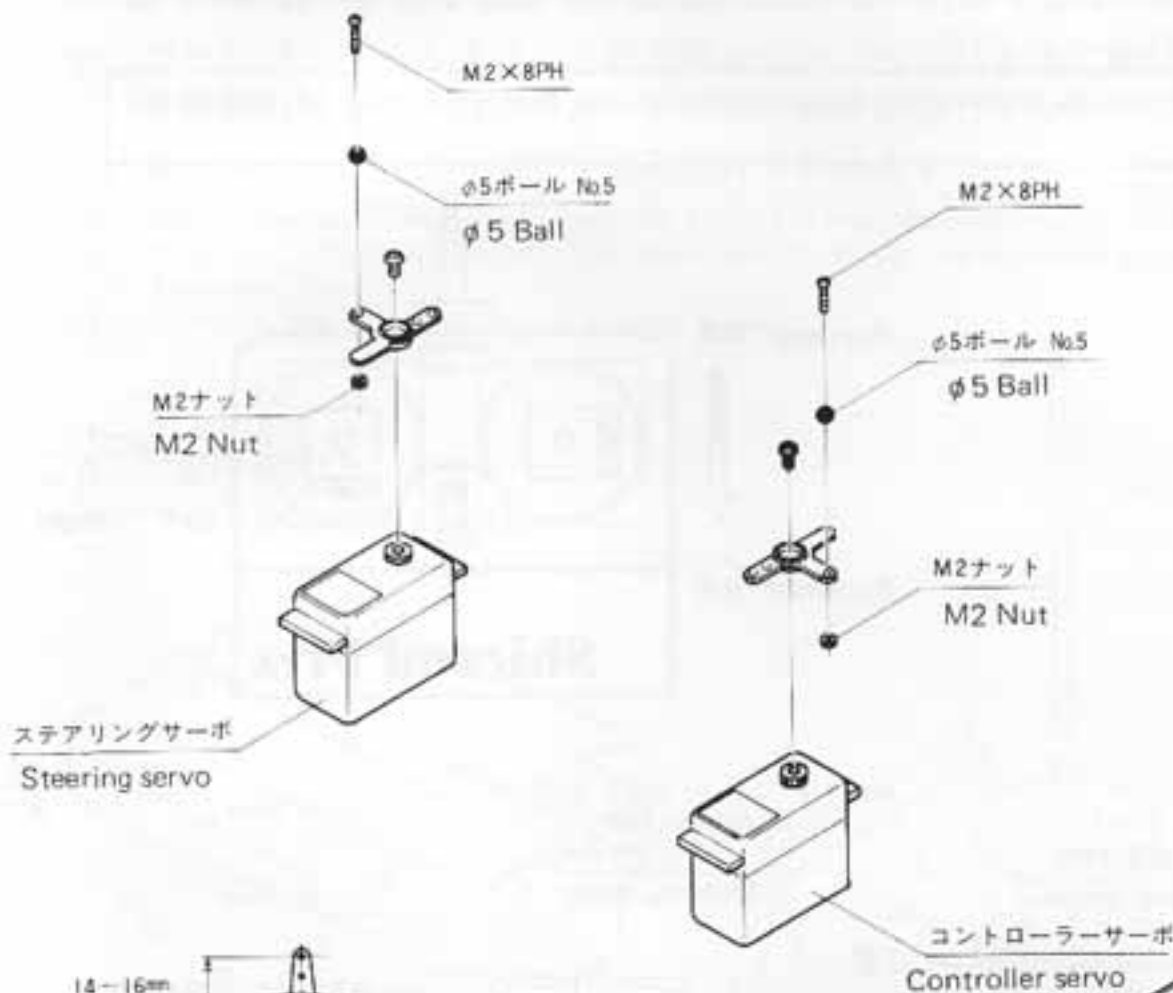
1. 電池ボックスをメカボックスの後側にのせます。
2. 受信機を両面テープで受信機取付板に取付けます。この時、受信機は出来るだけ後側に取付けます。
3. ステアリングサーボとコントローラーのサーボを図の位置に取付けます。
4. サーボホーンを取はずして、図の様に不要部分をカットします。

※サーボのニュートラルがずれないように注意して下さい。

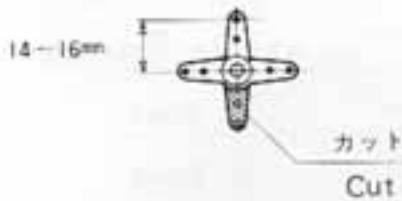
5. サーボホーンに、φ5ボールをM2×8PHとM2ナットで取付けます。
6. 一度送信機と受信機のスイッチを入れて、再度サーボのニュートラルを出してからサーボホーンを取付けます。

1. Place the battery case on the rear side of the control box.
2. Mount the receiver at the receiver mount plate with double-side adhesive tape. At this time, mount the receiver as rearwards as possible.

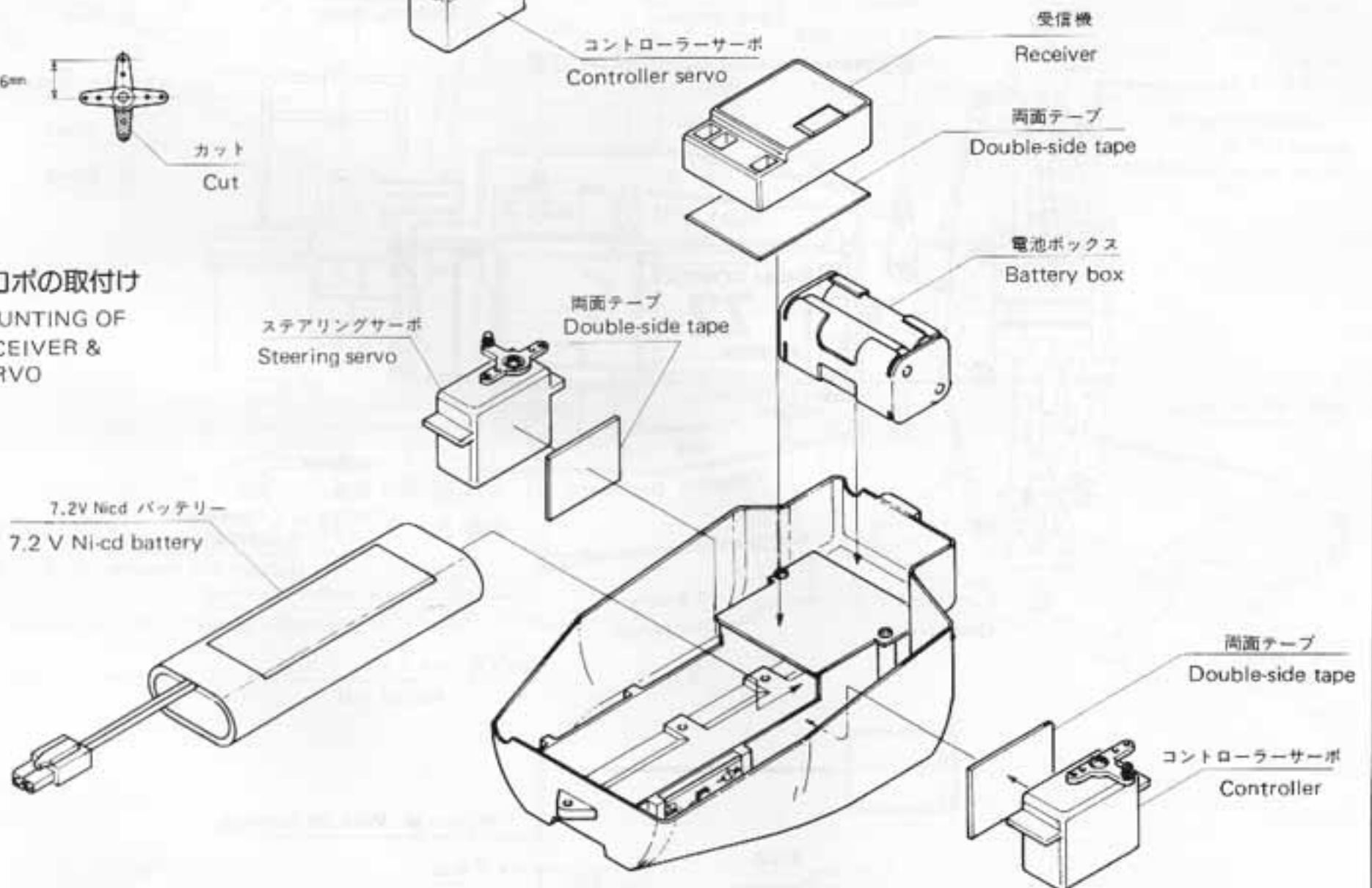
サーボホーン取付け MOUNTING OF SERVO HORN



3. Mount a steering servo and a controller servo at the position as shown in the illustration below.
 4. Removing a servo horn, cut off the unnecessary part as shown below.
- NOTE: Be careful so that the NEUTRAL position may not slide.
5. Mount a φ5 ball at the servo horn with a M2 x 8PH and M2 nut.
 6. Once turn on the transmitter and receiver, and secure the NEUTRAL of the servos again. After that, mount the servo horns.



プロポの取付け MOUNTING OF RECEIVER & SERVO



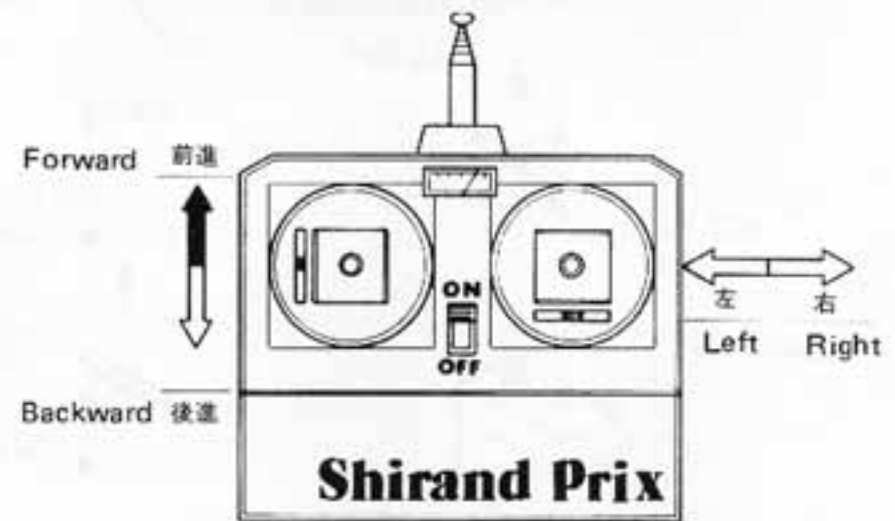
23 リンケージとサーボの動作 MOVEMENTS OF LINKAGE AND SERVO

1. M2×110アジャストロッドにロッドエンドを全長143mmの所までネジ込み、ステアリングサーボとサーボセイバーに取付けます。
2. M2×70アジャストロッドにロッドエンドを全長102mmの所までネジ込み、コントローラーサーボとコントローラーに取付けます。
3. 抵抗から出て来ているリード線とモーターのリード線のコネクタを図の様に接着します。

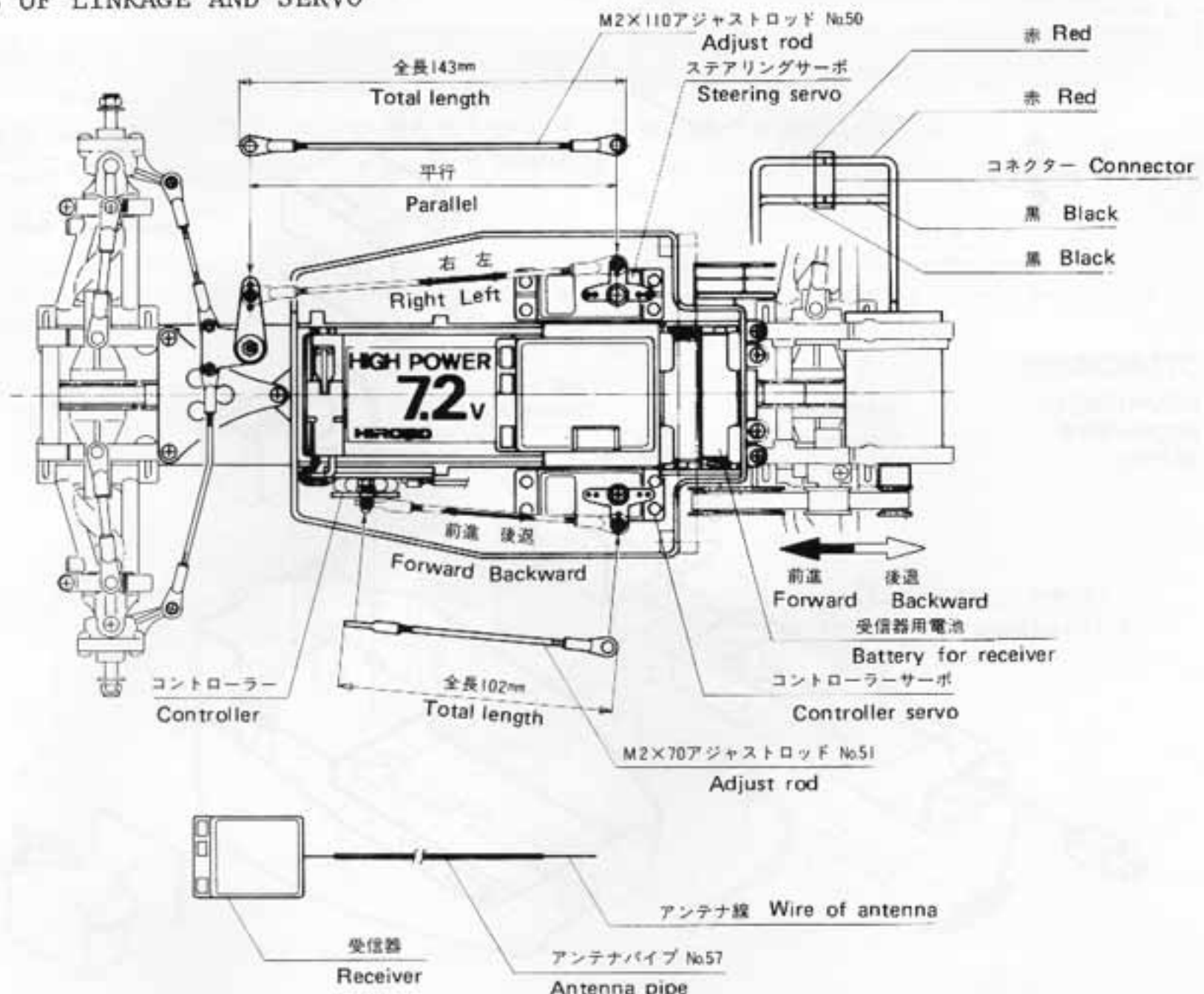
図の様に送信器のスティックの動きにあわせて、ステアリングとコントローラーが動くか確かめて下さい。

1. Screw in the rod end on the M2 x 110 adjust rod up to the 143mm position of the total length, and mount it at the steering servo and the servo saver.
2. Screw in the rod end on the M2 x 70 adjust rod up to the 102mm position of the total length, and mount it at the controller servo and the controller.
3. Connect the lead wire coming from the resistance with the connector of the lead wire of the motor as shown below.

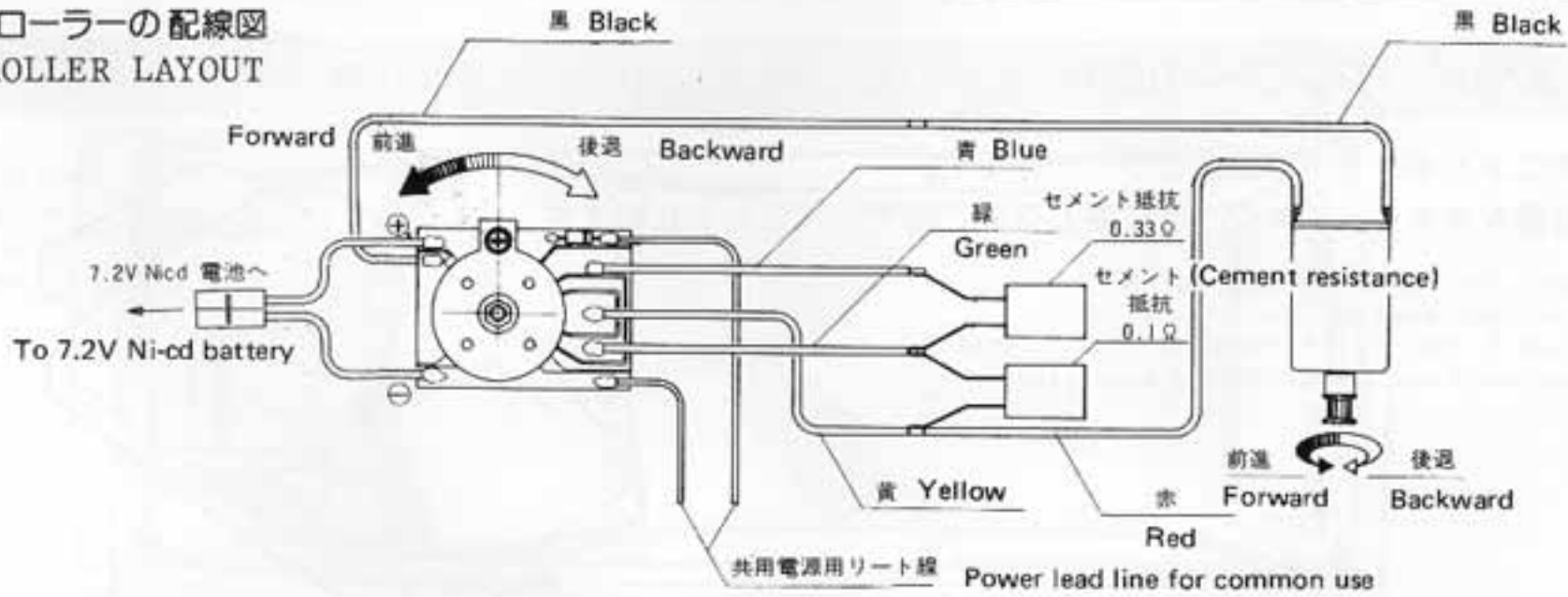
CHECK TO SEE IF THE STEERING SERVO AND CONTROLLER SERVO CAN MOVE ACCORDING TO THE MOVEMENTS OF THE STICK AS SHOWN IN THE ILLUSTRATION BELOW.



リンケージとサーボの動作 MOVEMENTS OF LINKAGE AND SERVO



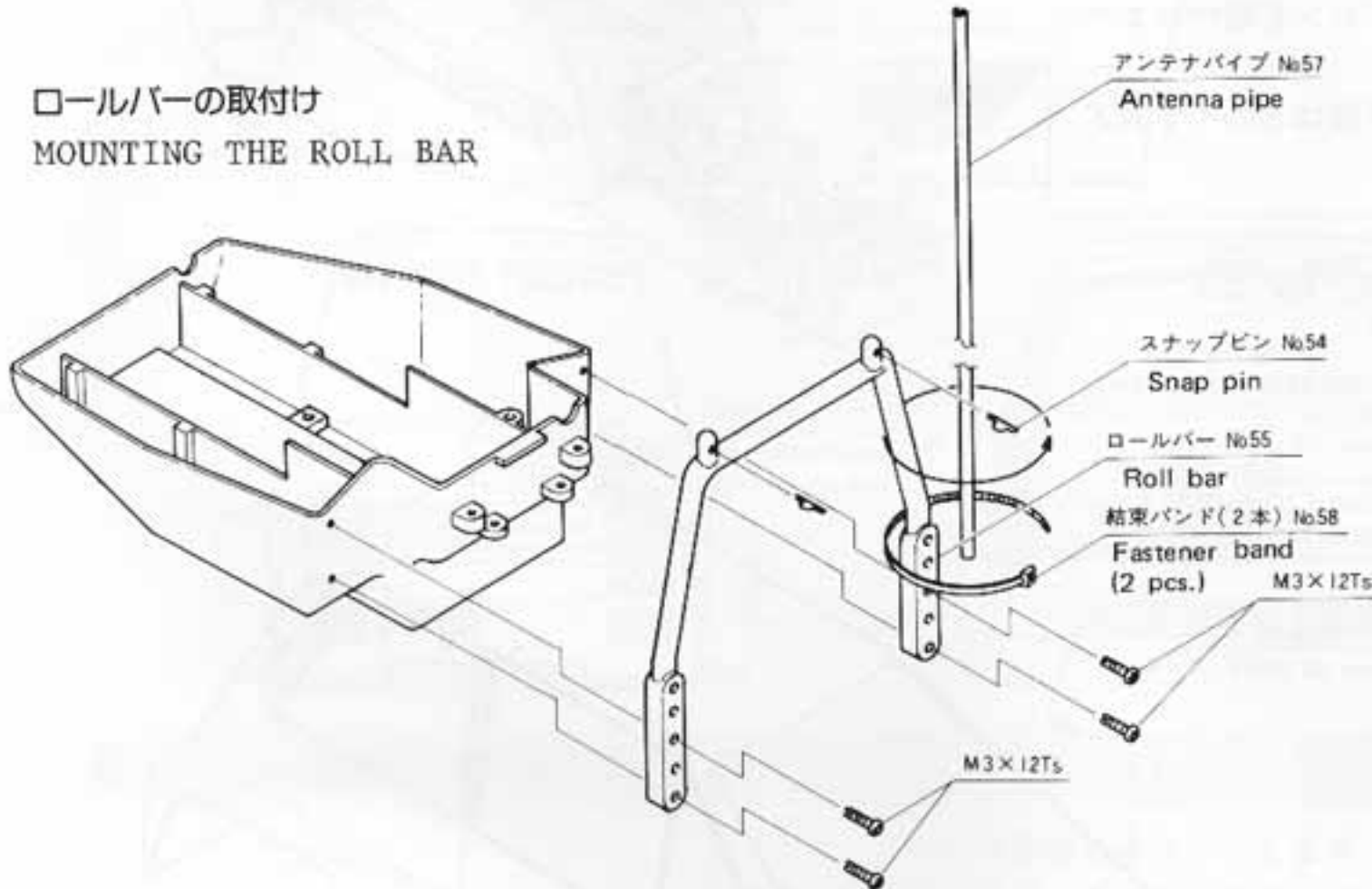
コントローラーの配線図
CONTROLLER LAYOUT



24 ロールバーとアンテナの取付 MOUNTING THE ROLL BAR AND ANTENNA

1. ロールバーをメカボックスの後側からM 3 × 12Ts 4 本で取付けます。
 2. 受信機のアンテナ線をアンテナパイプの中に通してから、ロールバーに結束バンド 2 本で取付けます。
 3. ロールバーにスナップピンを取付けておきます。
1. Mount the roll bar with four M3 × 12Ts from the rear side of the control box.
 2. Pass the antenna wire of the receiver through the antenna pipe, and mount it at the roll bar with two fastener bands.
 3. Provide the roll bar with a snap pin.

ロールバーの取付け
MOUNTING THE ROLL BAR

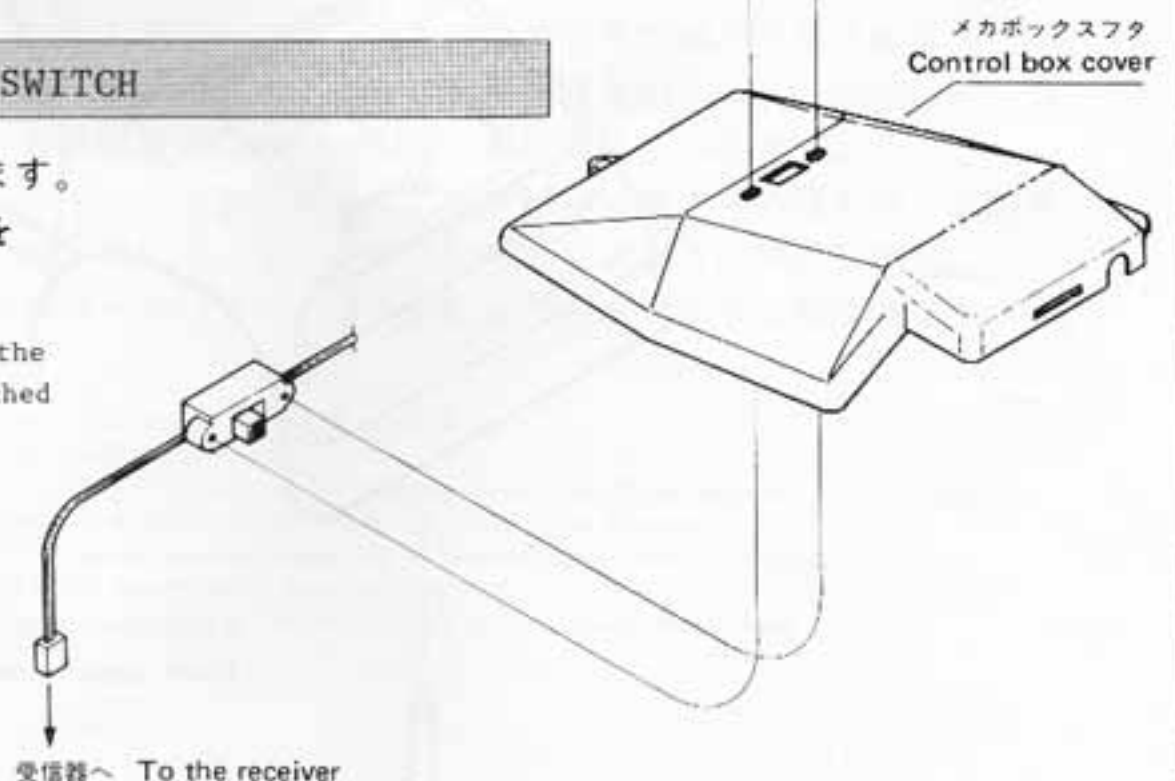


スイッチの取付け
MOUNTING THE SWITCH

25 スイッチの取付 MOUNTING THE SWITCH

1. メカボックスフタにスイッチを取付けます。取付けのネジは、スイッチに付いている物を使用します。

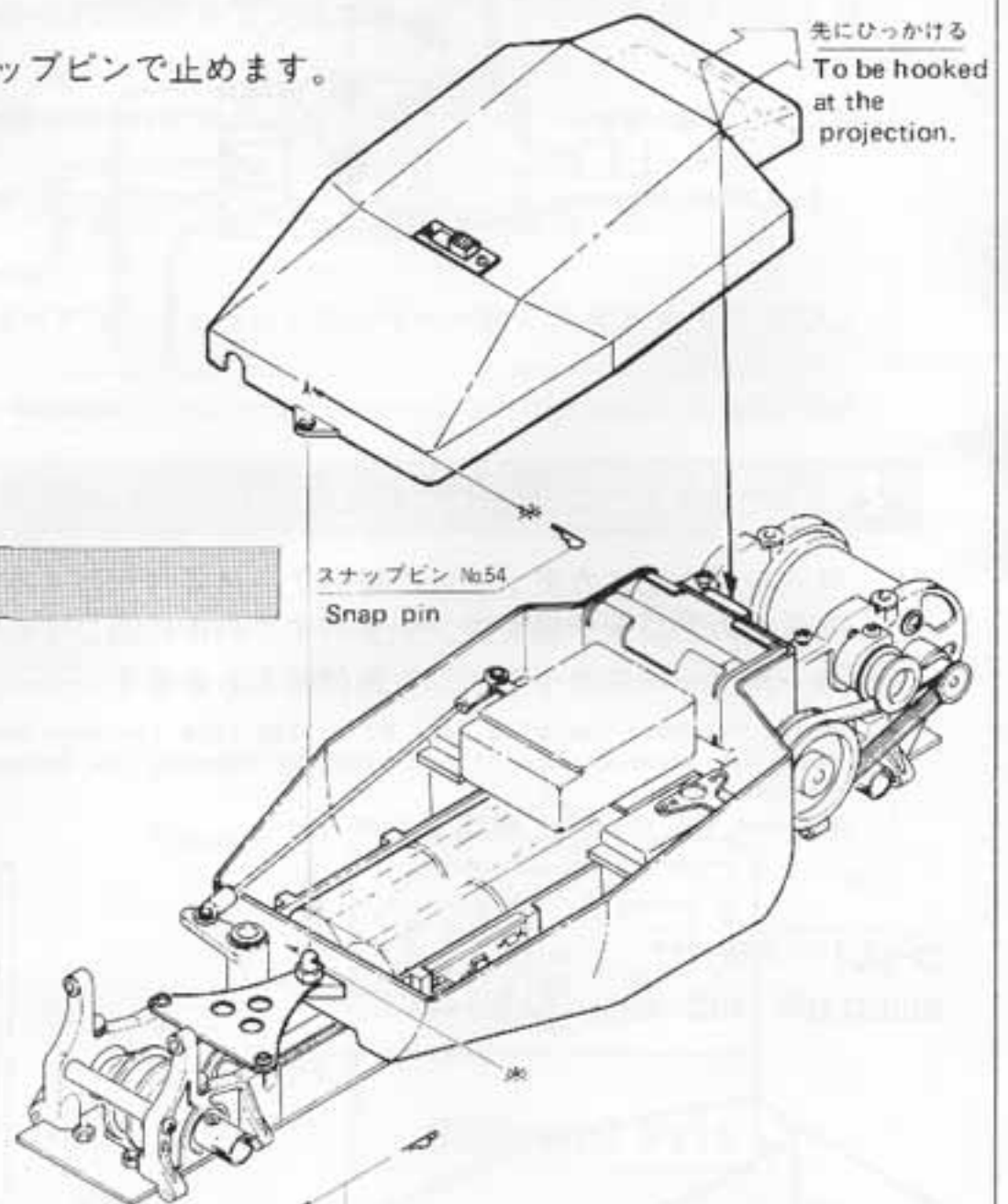
1. Mount a switch on the coverlid of the control box. Use the mount screws attached to the switch.



26 メカボックスフタの取付 MOUNTING THE COVERLID OF CONTROL BOX

1. 先にメカボックスの後側にひっかけます。
2. 前側をメカボックスフックにさし込み、スナップピンで止めます。

1. Hook the projected side of the coverlid at the rear side of the control box.
2. Insert the front side in the control box hook and fix it with a snap pin.



27 ボデーの取付 MOUNTING THE BODY

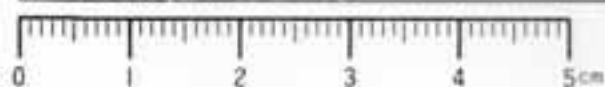
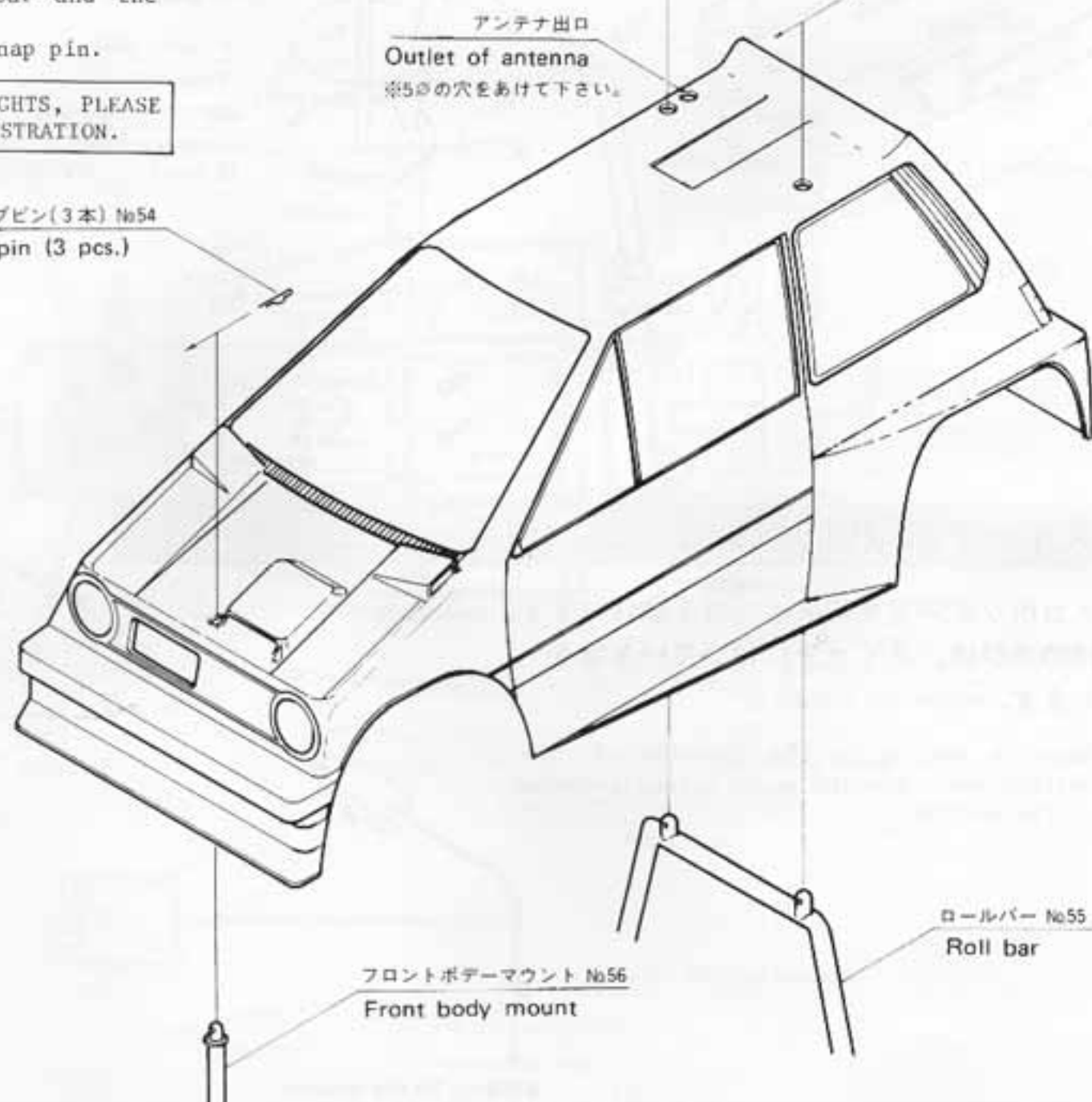
1. ロールバーとフロントボデーマウントに付いているスナップを1度はずします。
2. ボデーをロールバーとフロントボデーマウントに合わせてかぶせます。
3. 取はずしたスナップピンを取付けます。

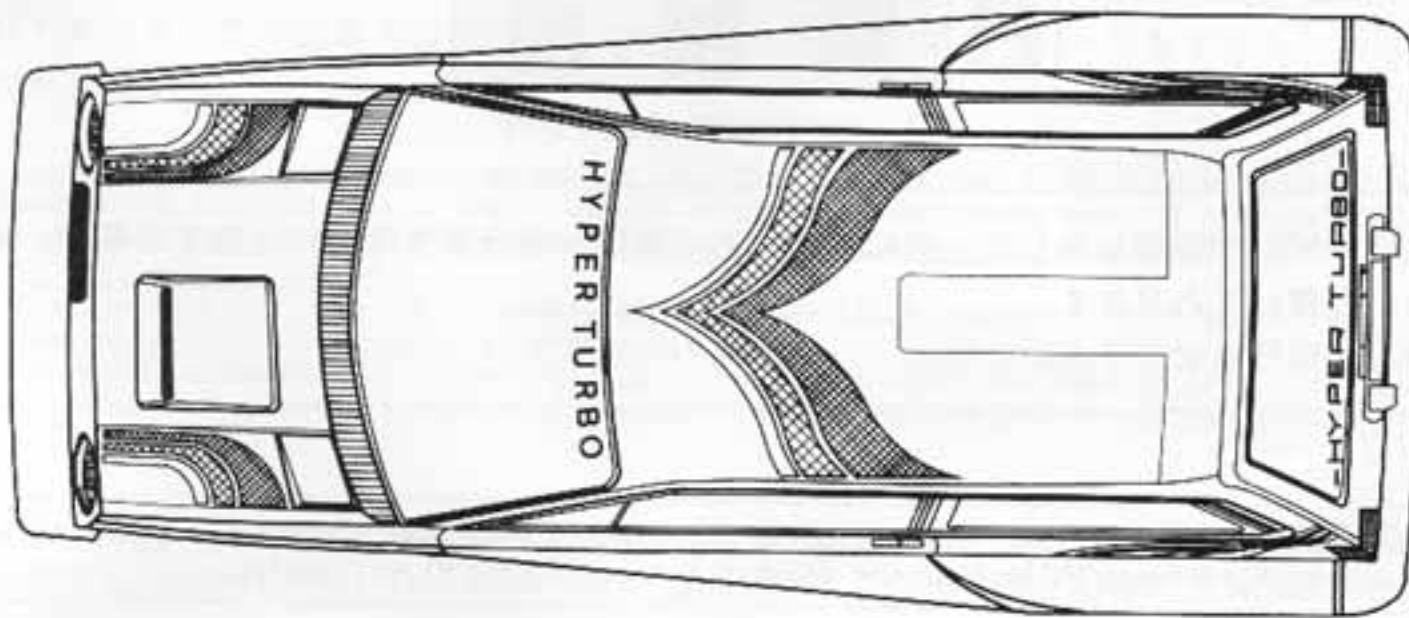
ストライプ及、ランプ類は右のイラストを参考にして下さい。

1. Once remove the snap pins attached to the roll bar and the front body mount.
2. Place the body after aligning it with the roll bar and the front body.
3. Mount the removed snap pin.

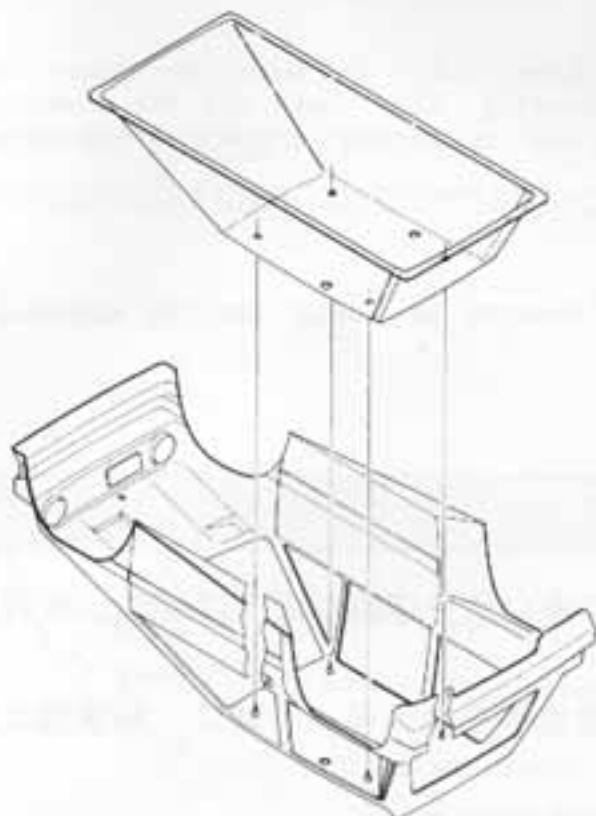
FOR THE STRIPES AND LIGHTS, PLEASE REFER TO THE RIGHT ILLUSTRATION.

スナップピン(3本) No.54
Snap pin (3 pcs.)





● ボデーの組立 ASSEMBLING BODY.



1. ウィンドウの不要部分をカットします。
 2. ウィンドウをボデーの内側より合わせて、ウィンドウ取付ピン穴・ボデーマウントの穴・アンテナの穴をあけます。
 3. ウィンドウとボデーをエポキシ接着剤(ハイスーパー)か、ゴム系接着剤(コンタクト)で裏側にはりつけます。
 4. ウィンドウ取付ピンに、ドライバーかクギの頭を熱した物を押し付けて、ウィンドウがとれないようにつぶします。
- ※ ボデーがバンパーステアに当たらないように取付けて下さい。

1. Cut off unnecessary part of window sheet.
 2. Put window inside body.
Make holes on window for window fixing pins, body mounting and antenna.
 3. Cement window to body epoxy or rubber type adhesive.
 4. Press top of window fixing pin by heated screw driver or heated nail, in order that window does not come off.
- ※ Fix body to chassis. Be careful body will not touch on bumper.

B 調整編

ADJUSTMENT SECTION

以上で Rock'n CITY 44B が完成しました。次に書いてある事は、走行させる時に注意する事や、車体の調整方法等について書いてあります。
良く読んで、楽しく走行させて下さい。

Now, the ROCK'N CITY HAS BEEN COMPLETED. The following description deal with the cautions and adjustment methods before running. Please carefully read the description and please enjoy running.

●走行させる前に BEFORE RUNNING

1. もう1度、各部のネジの締め忘れや部品の取付に忘れがないか、チェックして下さい。
 2. 無線器の電池は十分ありますか？
 3. 7.2V Ni-cd バッテリーは十分充電してありますか？
 4. 回転部分のメタルに注油（ホビーオイル等）して下さい。
1. Once again, check to see if all the screws, bolts, and nuts are well tightened and if all the necessary parts are mounted in a position.
 2. Check to see if the battery capacity of the radio is sufficient.
 3. Check to see if the 7.2V, Ni-cd battery has been well charged.
 4. Supply oil (Hobby Oil) to every bushing and bearing of the rotary parts.

●ナラシ運転 WARM-UP RUNNING

1. 車体を箱の上等において、タイヤを四輪共うかせた状態で低速・中速・高速の順に動かしたり、ステアリングを左右に切ったりして、動作を確かめながら各回転部分のメタルや軸受のナラシを行って下さい。（約2-3分位）
2. 1度、各部を休ませて下さい。（約10分位）
3. もう1度、さっきと同じ様にナラシを行って下さい。

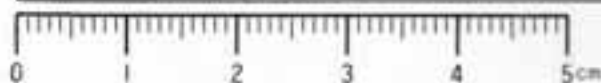
※ナラシ中に異音がしたり、こげたようなにおいがした場合、すぐに中止して、異常のある部分を確認しておして下さい。

1. Place the chassis on a case or box to make all the four wheels free. Start the motor to rotate the wheel at low, intermediate and high speeds. And try to turn the steering. Also check all the bushings and bearings of every rotary part. (It is desirable that the car is warmed up for two or three minutes).
2. Make a pause (for about 10 minutes).
3. Once again, warm up as well as the above.

* IN CASE WHEN FOUL OR BURNING SMELL OCCURS, PLEASE IMMEDIATELY STOP WARMING UP. CHECK FOR THE ABNORMAL PART AND REPAIR IT.

●走行 RUNNING

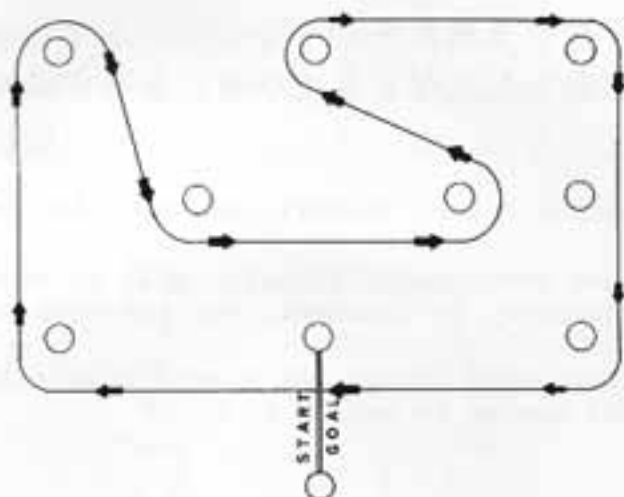
1. 走行させる場所は、十分に広いグラウンドやあき地等で行い、人の多い所や道路などでは絶対に走行させないで下さい。
2. 近くで他の人がラジコンの飛行機、ヘリコプター、ボート、自動車等をやっている時は、周波数とバンドの確認をしあって、混信のない様にして下さい。
確認をせずに送信器のスイッチを入れて、混信した場合は非常に危険です。



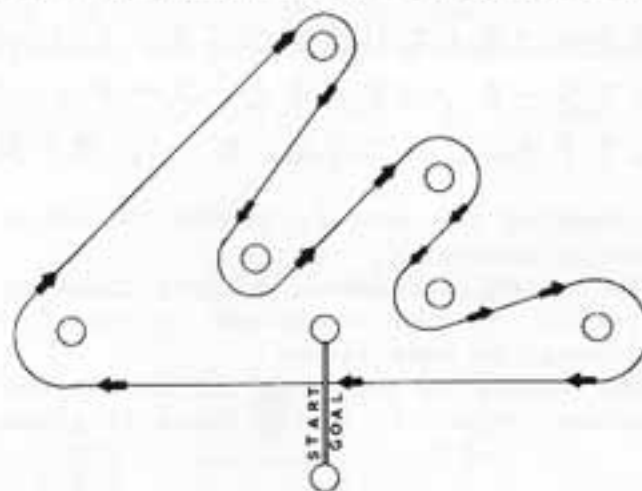
3. 初めは、ゆっくりと走行させて4WDの走行特性をつかみながら、車の操縦になれて下さい。
4. なれて来ると、アキ缶等でコースを作って練習したり、友達とレースをすると、より早く上達する事につながります。

1. Run your car on a wide ground or vacant lot. Please never run it at a crowded place or on a road.
2. If someone is playing with a radio-control helicopter, airplane, boat or vehicle, please check the frequency and band with him. Otherwise, if the electric waves are mixed when the transmitter is turned on, it will cause a danger.
3. At first, slowly run your car to understand the travelling characteristics of the 4-wheel drive and to be acquainted with the steering of your car.
4. As you become acquainted with the steering, make some courses for running your car for exercises and races together with your friends, and you will rapidly improve your steering skill.

コース例1. 1周約50m
COURSE EXAMPLE NO.1 One cycle: about 50m



コース例2. 1周約50m
COURSE EXAMPLE NO.2 One cycle: about 50m

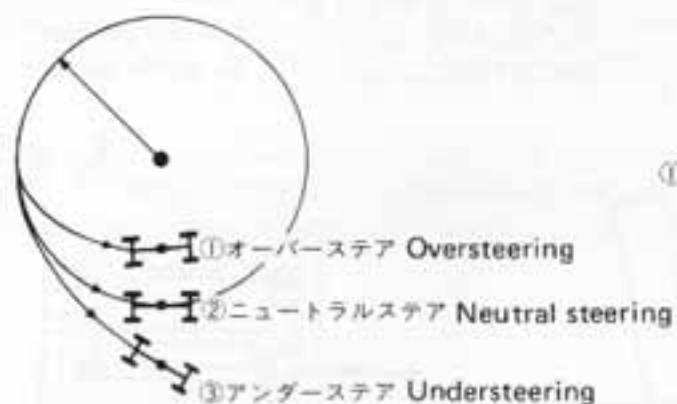


●4WD車の走行特性 RUNNING CHARACTERISTICS OF 4-WHEEL DRIVE

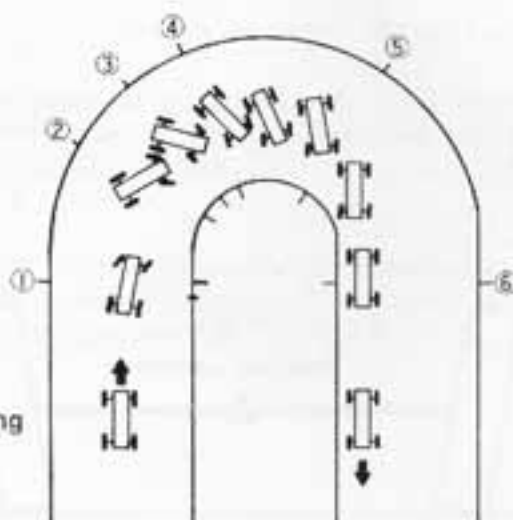
1. 車のコーナリングの時のステアリング特性について、大きく分けてニュートラルステア・オーバーステア・アンダーステアの3つに分けられますが、本車は、ニュートラルステアか、弱いアンダーステアの特徴を持っていますので、すべりやすい路面においてもスピンする事なく、コーナーを早い速度でクリアする事が可能となります。
2. 本車は、タックインを利用する事により、パワードリフト走行が簡単に出来ます。これにより、ヘアピン等をより早く走る事が出来ますのでよく練習して下さい。

1. For the steering characteristics on cornering, there are mainly three ways, NEUTRAL STEERING, OVER-STEERING, and UNDERSTEERING. As this BUGGY has characteristics of NEUTRAL STEERING or weak UNDER-STEERING, it will not spin even on a slippery road and can clear a corner at a high speed.
2. This BUGGY can easily run under power drift by utilizing a tack-in function. Therefore, this BUGGY can also clear a hair pin curve at a high speed. So, please exercise running sufficiently.

アンダーステアとオーバーステア
UNDERSTEERING & OVERSTEERING



4WD車のタックイン走行
TACK-IN RUNNING OF 4-WHEEL DRIVE VEHICLE



- ① ← ステアリングを切り始める
Begin steering.
- ② ← フルステアリングでパワーオフ
Power off on full steering
- ③ ← フルステアリングでパワーオン開始
Start power ON on full steering
- ④ ← ステアリングをもどしながらパワードリフト
Returning the steering wheel, power drift.
- ⑤ ← インコースにつける
Draw the in-course.
- ⑥ ← フルパワーダッシュ
Full power for dash.

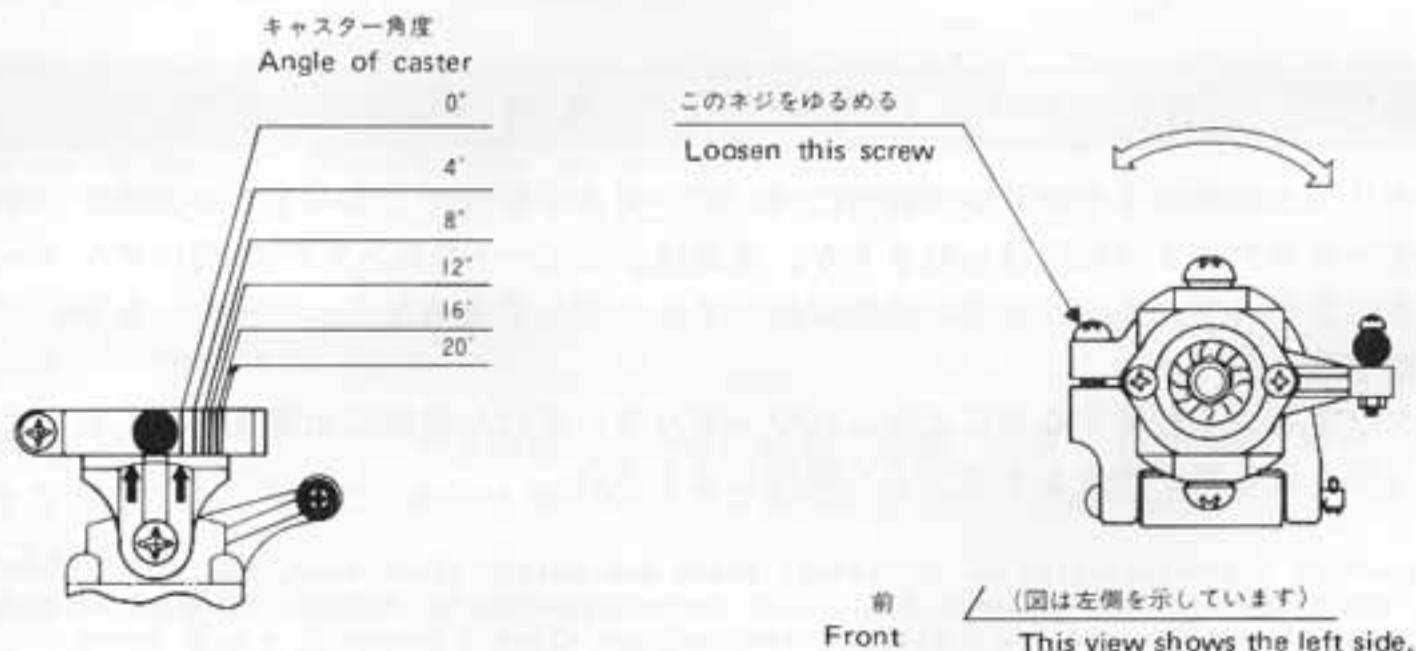
本車は、サスペンションのキャスト、キャンバー、トーインが簡単に調整出来るマルチアジャスタブルサスペンションとなっています。調整方法については、下記のとおりとなっていますので、よく読んで路面やコース、又は自分の好みに合った調整をして下さい。

In this BUGGY, the multi-adjustable suspension has been adopted so that it is very easy and simple to adjust the caster, camber and toe-in. For the adjustment method, refer to the following description. So, read them carefully and adjust them to best suit to the road conditions and to your needs.

●キャストの調整 ADJUSTMENT OF CASTER

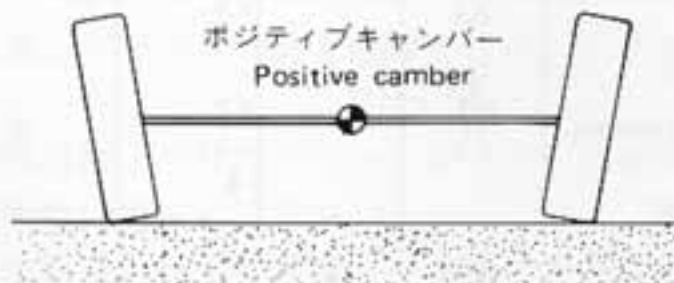
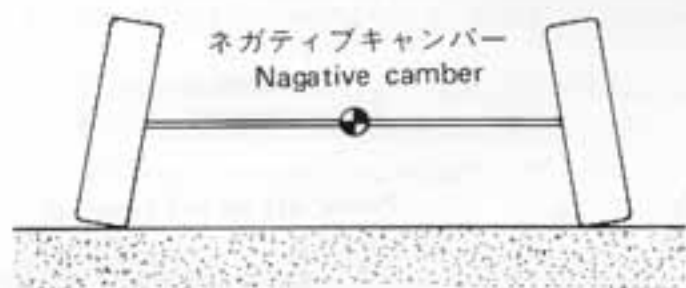
1. キャスターの変更は、ナックルホルダーサポートのM3×12PHをゆるめて、ナックルホルダーを回す事により変更出来ます。
2. キャスターを少なくするとステアリングがクイックになりますが、直進性が悪くなります。大きくすると直進性は良くなりますが、ステアリングの反応がおそくなって来ます。
3. キャスターをつけすぎると、ステアリングを切っても車が曲らなくなりますから、目盛のはい内内で調整して下さい。ふつうは、8°～12°位が良いでしょう。

1. For changing the caster, loosen the M3 x 12PH of the knuckle holder support and turn the knuckle holder to change it.
2. As the caster is reduced, quicker steering is secured. But the go-straight property will be worsened. Contrarily, if the caster is increased, the go-straight property is improved, but the steering response will be made slower.
3. If the caster is too much increased, the BUGGY will not turn even though the steering is effected. Therefore, adjust it in the range of graduation. Usually this caster is set to 8° to 12°.



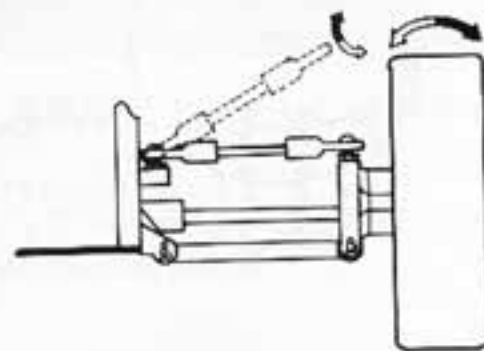
●キャンバーの調整 ADJUSTMENT OF CAMBER

1. キャンバーは、アッパーアームのロットエンドをはずして回す事により変更出来ます。
2. キャンバーをネガティブにすると、コーナリングの時、フンバリが良くなりポジティブにするとすべりやすくなります。
3. 本車の場合、1°～3°位のネガティブキャンバーにすると良いでしょう。



アッパーアームの長さ LENGTH OF UPPER ARM

伸ばす→ポジティブキャンバー
縮める→ネガティブキャンバー
ELONGATE Positive camber
SHORTEN Negative camber

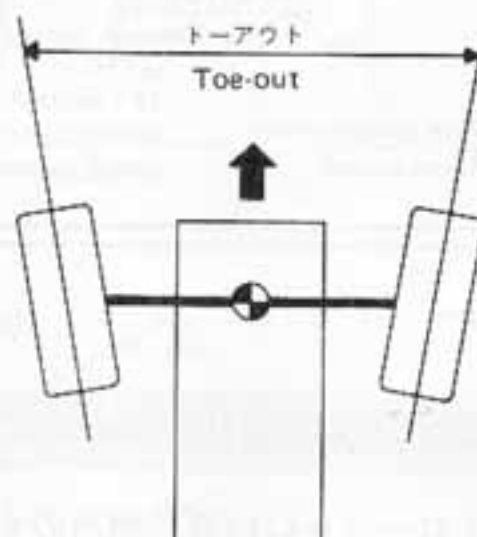
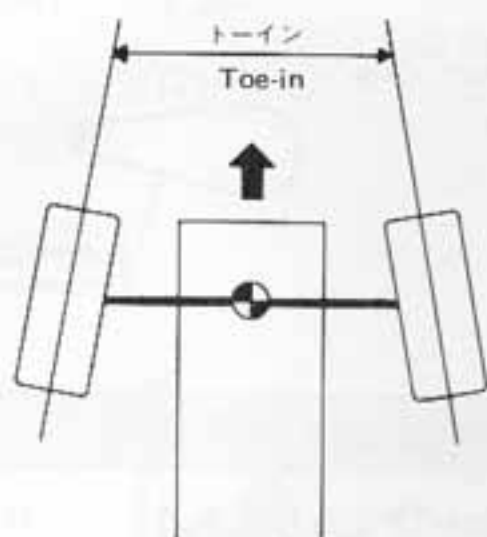


1. Adjust the camber by turning the rod end of the upper arm after it is removed.
2. If the camber is set to negative, the gripping capacity is made better. If it is made positive, the BUGGY is apt to slip.
3. In case of this BUGGY, it is better that the camber is 1° to 3° in the negative side.

●ト一脚の調整 ADJUSTMENT OF TOE ANGLE

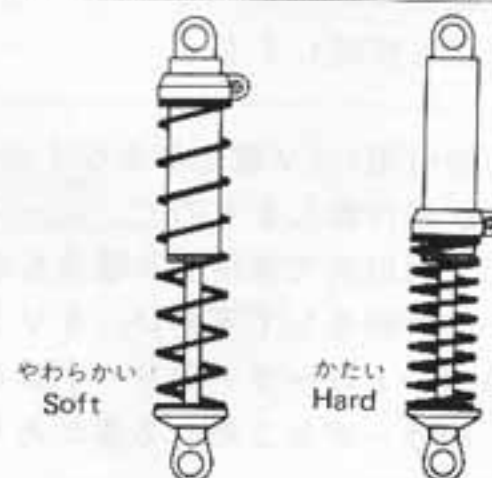
1. ト一脚は、タイロッドのロッドエンドをはずして回す事により変更出来ます。
2. トーインを付けると、オーバステア、トーアウトにするとアンダーステアになりますが、付けすぎると良くありません。
3. 本車の場合、 0° - 1° 位のトーインにすると良いでしょう。

1. The toe angle can be adjusted by turning the rod end of tie rod after it is removed.
2. If toe-in is provided, i.e., oversteering will be brought and if the toe-out is effected, and the understeering is effected.
3. For this case, suggested 0° to 1° toe-in.



●オイルダンパーの調整 ADJUSTMENT OF OIL DAMPER

1. スプリングの強さは、ダンパーのスプリングストッパーのM2×8PHをゆるめて、スプリングストッパーを動かして調整します。
2. ダンパーのキキ具合は、中のオイルの「カタサ」をちがう物と取かえる事により調整します。
3. 本車の場合、車体を20cm位の高さから落としてシャーシが底ツキしない程度の位置にスプリングの強さを調整しておき、車を走行させて見て、車がハネ上がらないようにオイルのカタサを調整すると良いでしょう。



サスペンションとオイルダンパーの調整は、各自の好みや路面に合わせて調整しますが、最良の調整が出来るまでくり返して調整する事が必要であり、セッティングの基本ともいえる大事な事です。各自で納得のいくまで調整をして下さい。

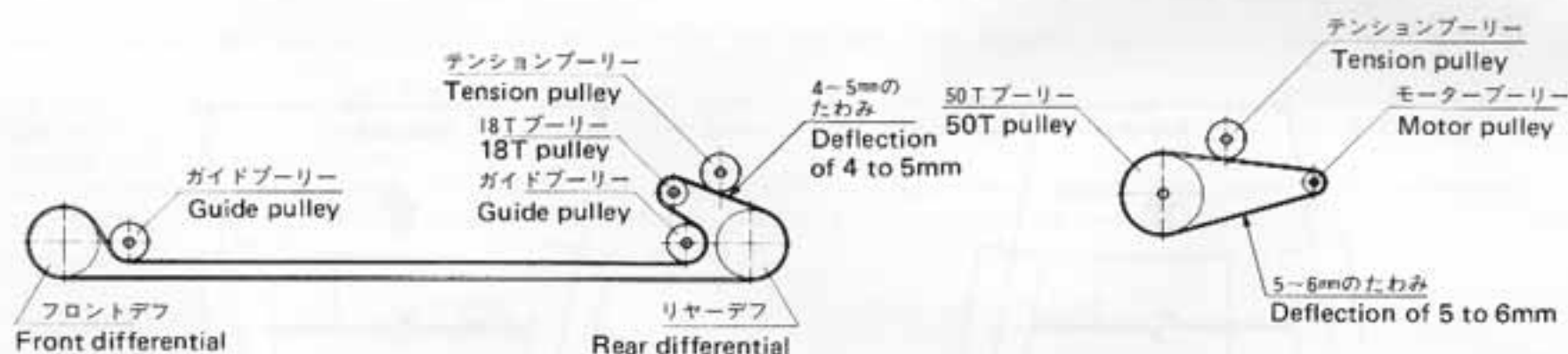
1. The damper spring is adjusted by moving the spring stopper after loosening the M2 x 8 PH of the damper spring stopper.
2. The effectiveness of the damper can be changed by changing the viscosity of the damper oil.
3. In case of this BUGGY, the spring force should be so adjusted that the main chassis may not touch the ground when dropping it from the level of 20cm high. Try to run the BUGGY, and adjust the viscosity of the oil so that the BUGGY may not be jumped.

The adjustment of suspension and oil dampers shall be made according to your desire and to the road conditions. It is necessary to repeatedly adjust them until the final good adjustment is secured. This is one of the most important settings. Carry out the adjustment until you will be satisfied with it.

●ベルトの張りの調整 ADJUSTMENT OF BELT TENSION

1. ベルトの張りは、工場出荷の時に調整済となっていますので分解整備した時やベルトの交換をした時に行ってください。
2. ベルトの張りは、図のテンションプーリーを押えるネジを締める事により、張りが調整出来ます。
3. 長いベルトは、テンションプーリーの後側の所を指でおして、4～5mm位のたわみにします。
4. 短いベルトは、ベルトの下側を指でおして、5～6mm位のたわみにします。

1. As the belt tension has been adjusted before shipment in our workshop, the belt tension adjustment is not required excepting when disassembling or fixing up or replacing the belt.
2. The belt tension can be controlled by tightening the screw by which the tension pulley is pressed as shown below.
3. For a longer belt, try to press down the rear side of the tension pulley by your fingers, and adjust it so that the deflection may become 4 to 5mm.
4. For a shorter belt, press the underside of the belt, and adjust so that the deflection may become 5 to 6mm.



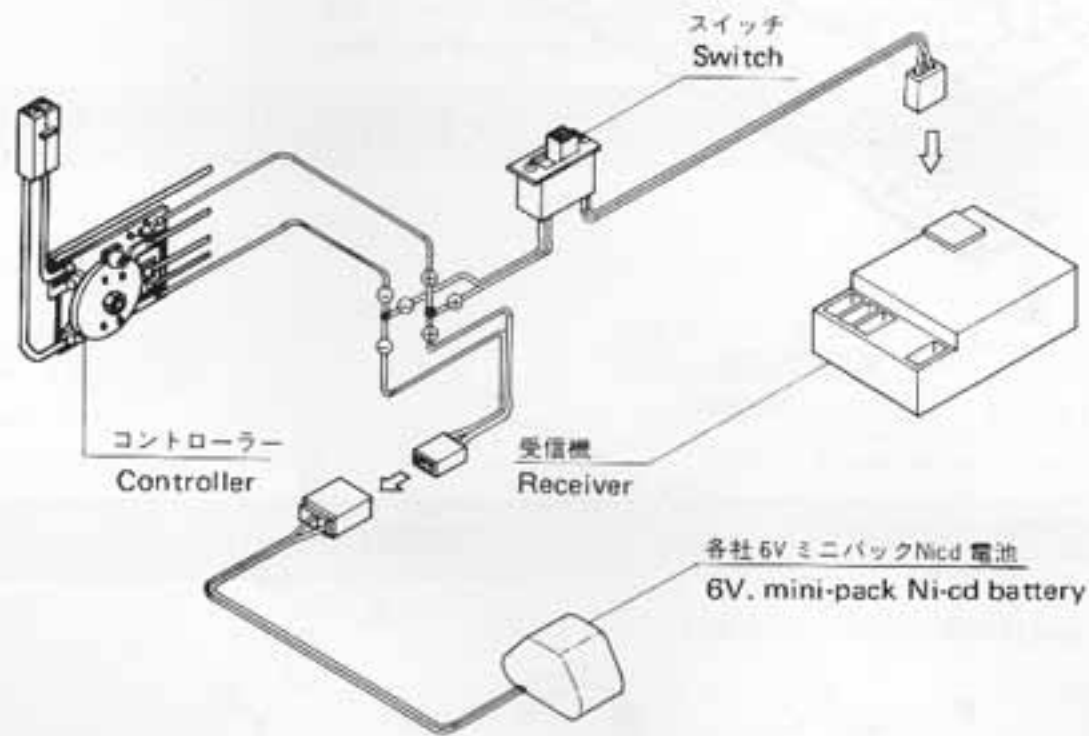
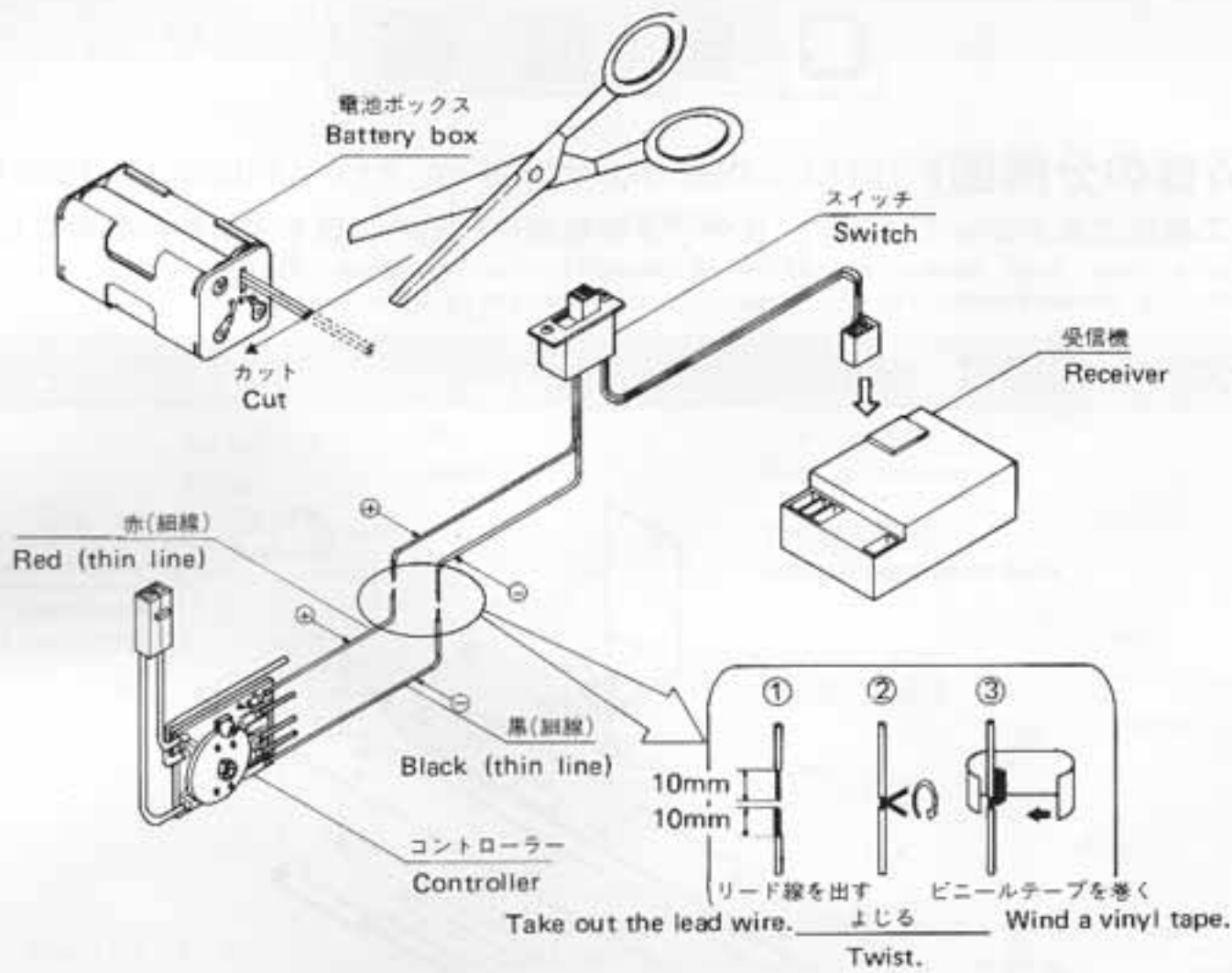
●受信機用電源の共用化 COMMON USE OF POWER SOURCE FOR RECEIVER

1. 本車のコントローラーには受信機用の6V電源のリード線が取付けてありますので、これを使用する事により受信機用の単三型乾電池が不要になり、約100gの軽量化が出来ます。
2. 配線については、右のページの図の様に電池ケースの所でリード線を切り、コントローラーの6Vリード線と接続します。

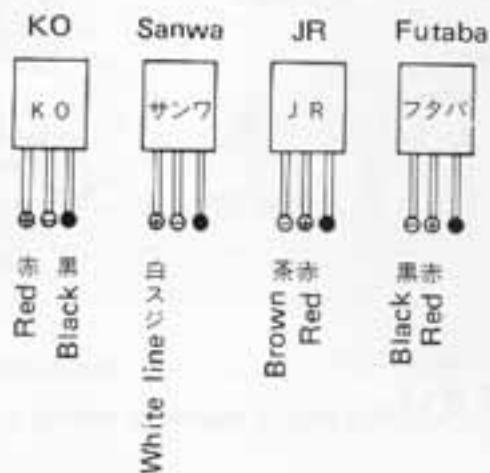
- ※○走行用7.2V電池が少なくなって来ると、6V用リード線への電圧・電流が十分でなくなり、受信機が誤作動しますので、レース等で走行時間3分以内の場合のみ使用して下さい。
- それ以外で使用する場合も走行時間を3分以内にして下さい。又は、6VミニパックNi-cd電池との併用をして下さい。6Vミニパックとの併用の場合は、ふつうの場合と同じ様に走行出来ます。
- コントローラーのリード線と各社の無線機のリード線のプラスとマイナスをまちがえると、受信機やサーボがこわれる事があります。十分注意して下さい。

1. As the controller of this BUGGY is provided with a lead wire of 6V power source for the receiver, the unit III dry batteries for the receiver will not be required anymore if the lead wire is used. So, you can lighten the BUGGY by about 100 grams.
2. For this wiring, cut off the lead wire at a point of the battery case as shown in the illustration of the right page and connect it to the 6V lead wire of the controller.

- * As the 7.2V battery for running is consumed, the voltage and amperage to the lead wire for 6V will become insufficient, causing the receiver to be operated by mistake. Therefore, use this only when the running time is within 3 minutes eg. for a race.
- * If used for other purposes than this, keep the running time within 3 minutes. Or use it together with a 6V mini-pack Ni-cd battery. If this is used together with 6V mini-pack Ni-cd battery, you can run your BUGGY as well as in the usual method.
- * Please never make a mistake for connecting the lead wire of the controller or of the lead wire of the radio, especially for positive or negative sides. If mistaken, the receiver or the servos may be damaged.



各社コネクタの配線図
WIRING DIAGRAM OF VARIOUS CONNECTORS



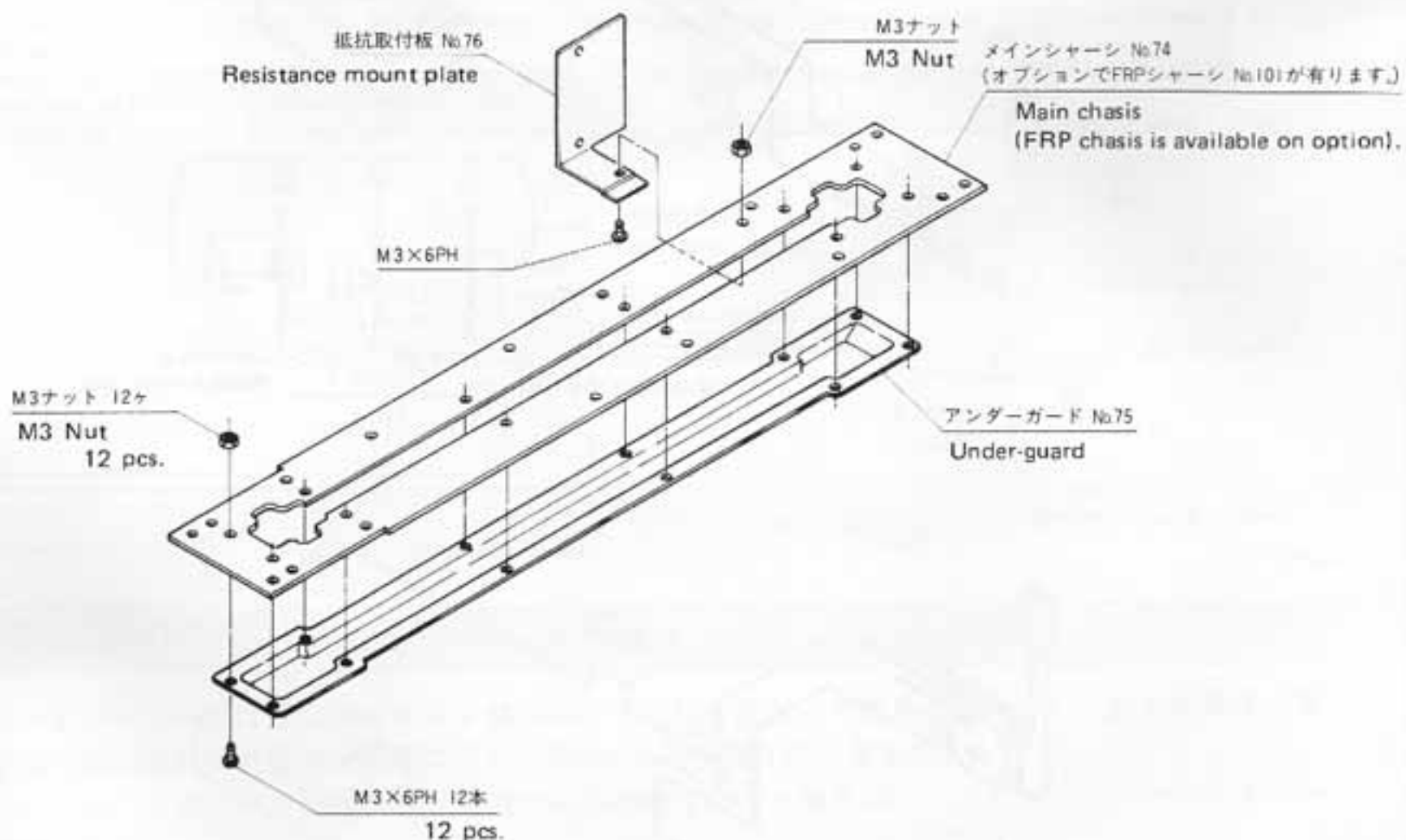
C 整備編

FIX-UP SECTION

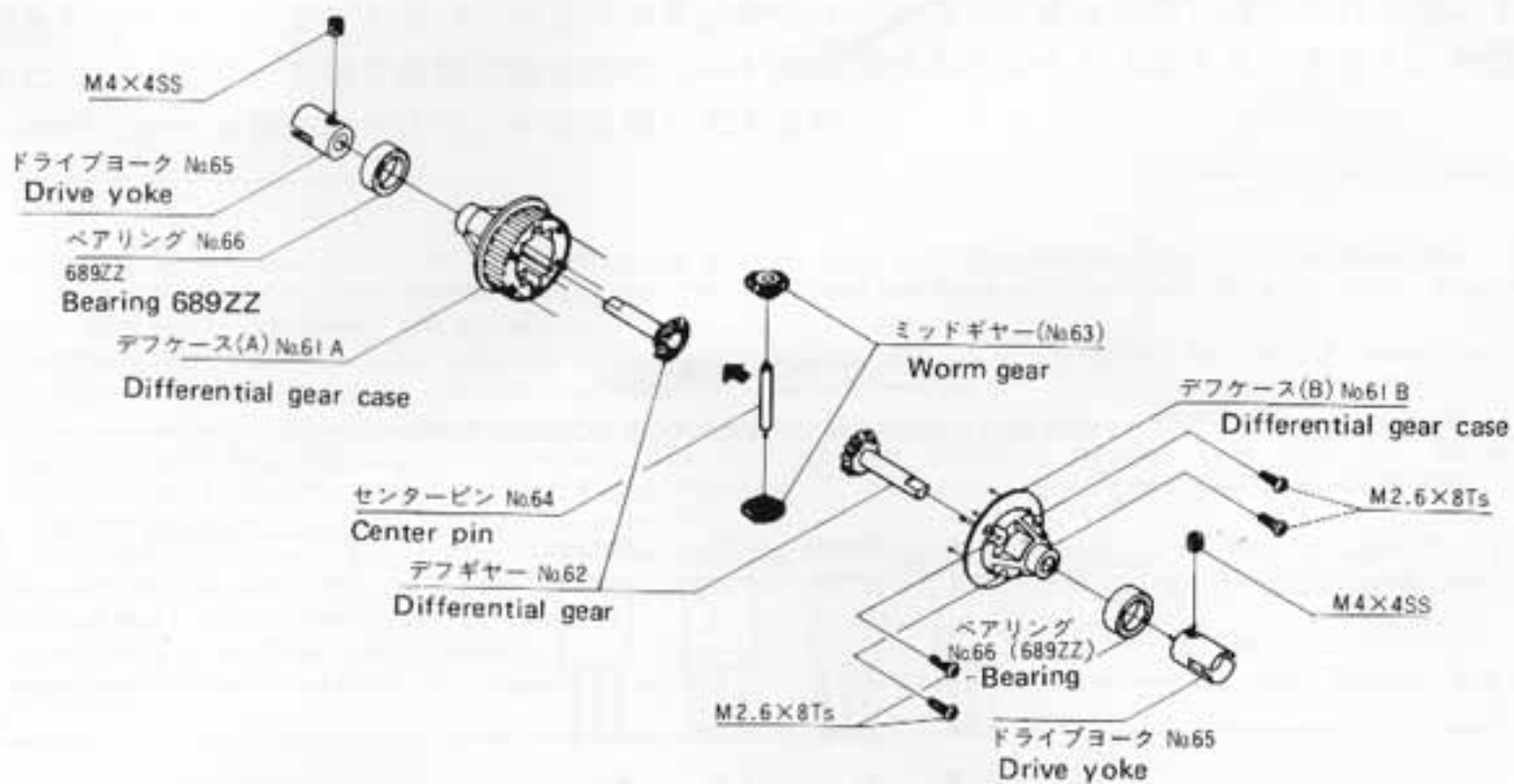
《組立完成済部の分解図》 (DISASSEMBLING VIEWS OF PRE-ASSEMBLED PORTIONS)

下記の部分は、工場組立済となっています。自分で分解整備や部品の交換をする時の参考にして下さい。
The following parts have been assembled before shipment in our workshop. Please refer to the following illustrations when you disassemble, fix up, repair or replace parts by yourself.

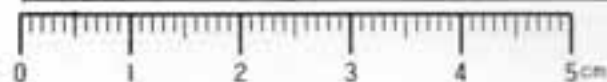
●アンダーガードの取付 MOUNTING THE UNDERGUARD



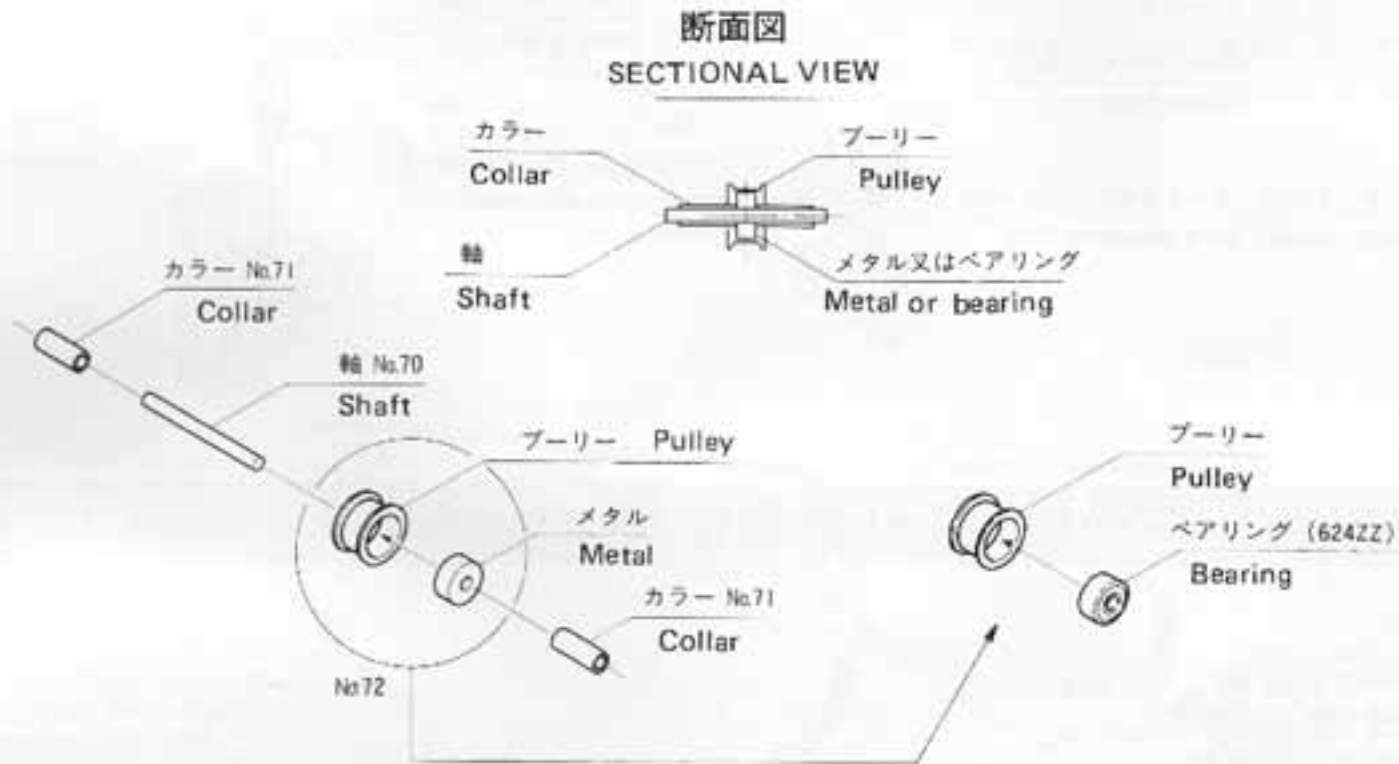
●デフ Ass'y 組立図 ASSEMBLY VIEW OF DIFFERENTIAL GEARS



※ギヤの部分にグリスを少量、注入して下さい。
SUPPLY GREASE TO GEARS A LITTLE.



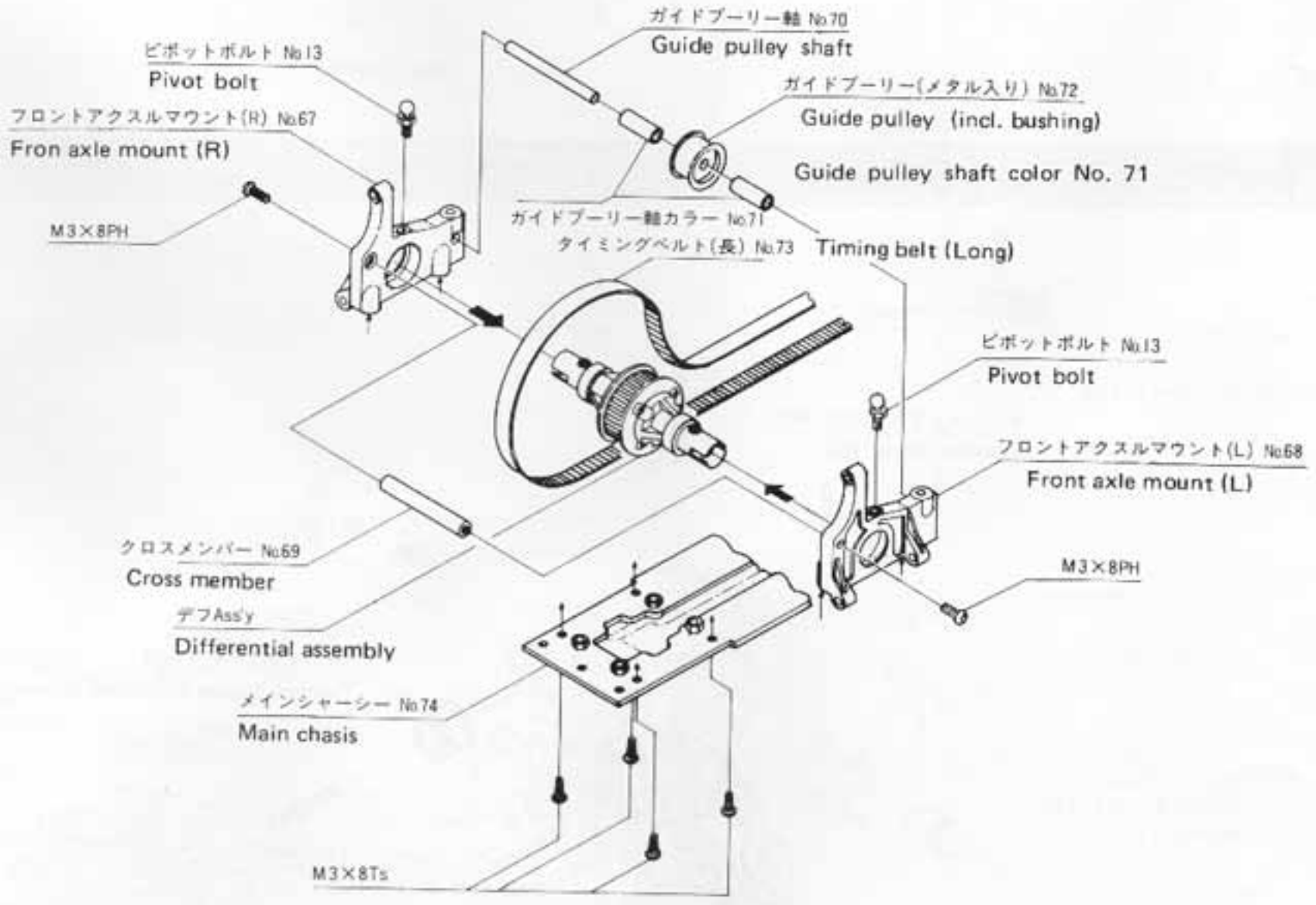
●ガイドプーリー及テンションプーリーの組立 ASSEMBLY OF GUIDE PULLEY AND TENSION PULLEY



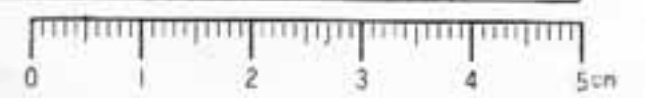
モーターのテンションプーリーのみベアリング入りです
その他の部分のガイドプーリーとテンションプーリーにも使用出来ます。

Only the motor tension pulley includes a bearing.
But it can be used at a guide pulley and a tension pulley at the other parts.

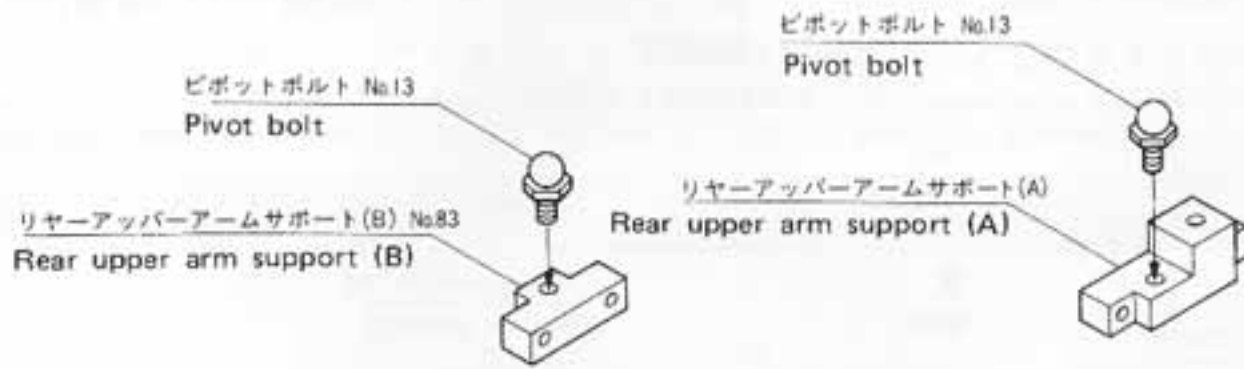
●フロントアクスルマウントの組立 ASSEMBLY OF FRONT AXLE MOUNT



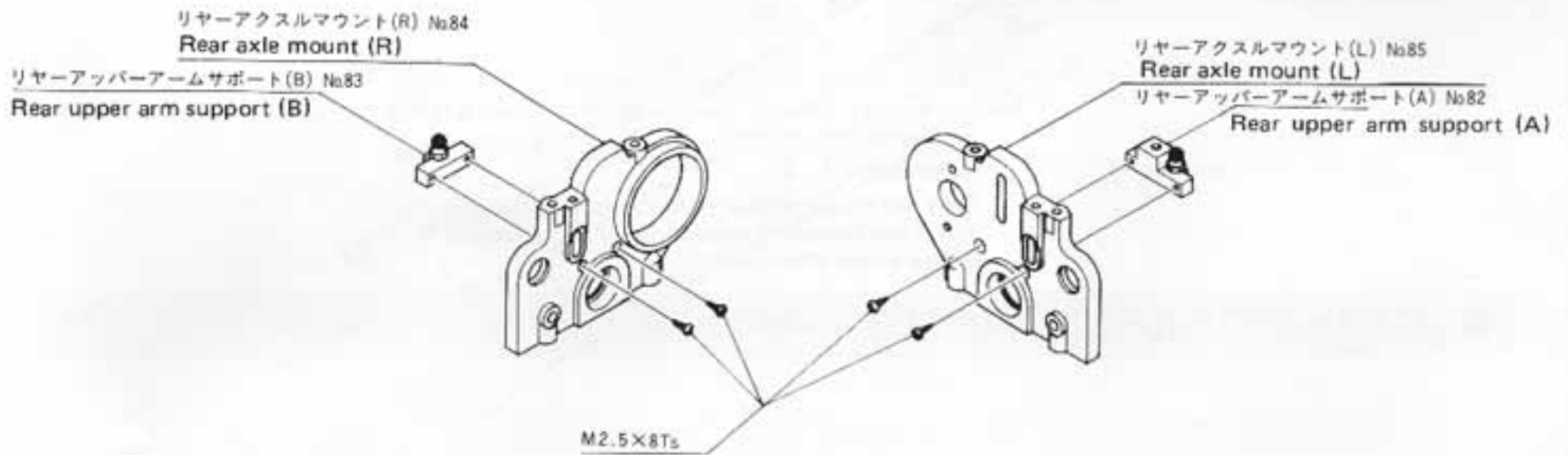
注) ベアリング入りプーリーを使用するときは部品No.88テンションプーリーを購入して下さい。
In case of using a pulley including a bearing, please purchase a part (tension pulley) of the parts No.88.



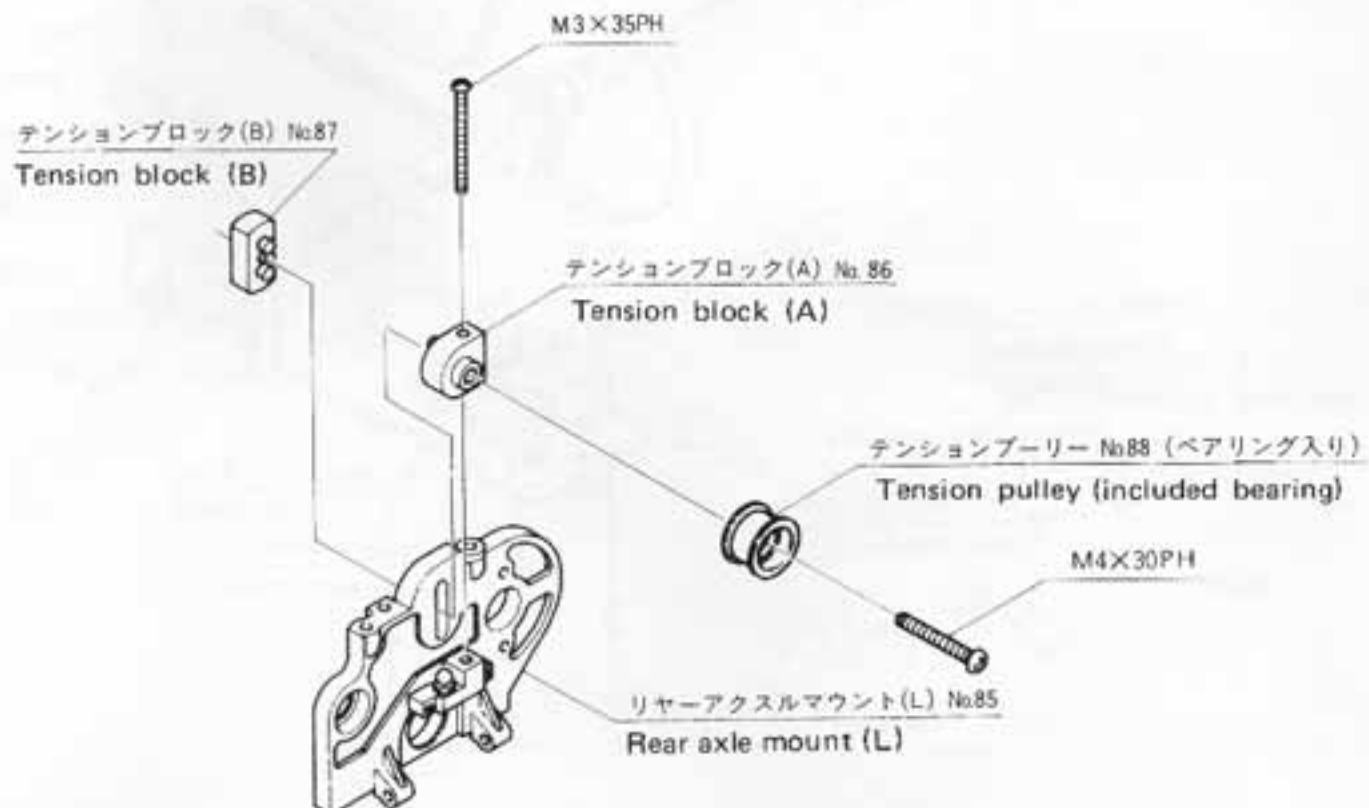
●リヤアッパーアームサポートの組立 ASSEMBLY OF REAR UPPER ARM SUPPORT



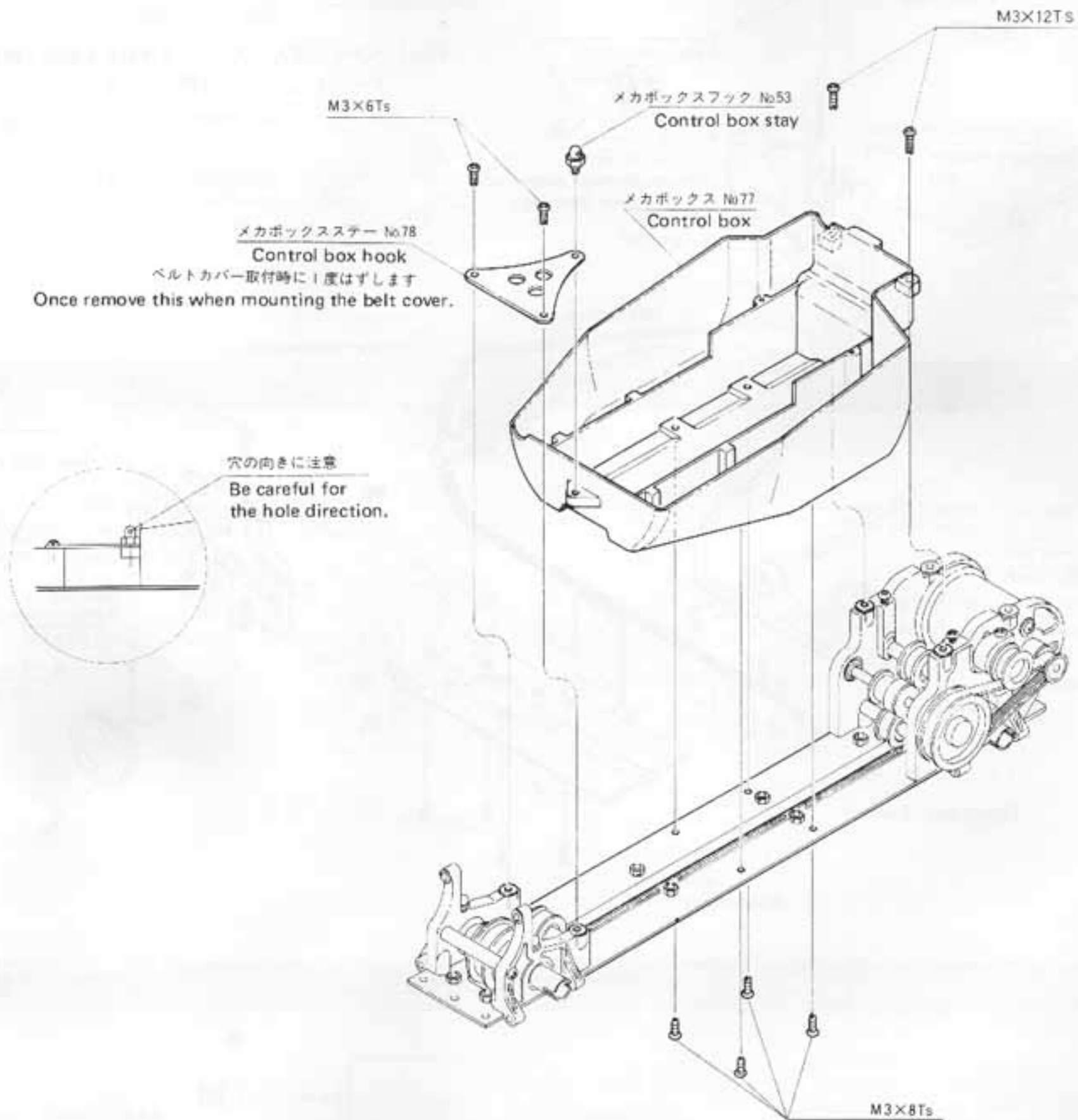
●リヤアッパーアームサポートの取付 MOUNTING THE REAR UPPER ARM SUPPORT



●テンションブロックの組立 ASSEMBLY OF TENSION BLOCK



●メカボックスの取付 MOUNTING THE CONTROL BOX



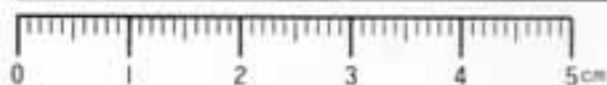
《スペアパーツの御購入について》

1. 部品をなくしたり、こわれた場合は、お近くの模型店でスペアパーツの番号と名称を言ってお買い求め下さい。又、近くに模型店がない場合は、直接当社まで、スペアパーツ番号と名称を明記の上、部品定価に送料を加え、切手又は現金書留で御注文下さい。
2. 2種類以上のスペアパーツを1度に御注文される場合の送料は、1番高い送料のみお送り下さい。他の送料はサービスさせていただきます。
3. スペアパーツの一覧表は、次のページです。部品を確かめてから御購入下さい。

※送料については、昭和58年9月1日現在のものです。 * The freight charge is subject to the current rate Sept. 1, 1983.

WHEN PLACING ORDERS FOR SPARE PARTS:

1. If you lose a part or when a part is broken, please buy the part at the nearest model shop, telling the parts number and the name of the part. If there is no model shop at the neighborhood, please place an order directly to us together with the parts number and name, and a check covering the parts price and the forwarding charge.
2. If you place an order for more than two parts at the same time, only higher or highest forwarding charge of the parts is required. All the other forwarding charges are not required.
3. The next page lists all the spare parts. Please carefully confirm the parts number and name of the part that you need, before placing an order.



ロックンシティパーツ価格表

※内容区分の丸枠内数字はイラスト表示Noを示しています。

| パーツ番号 | パ ー ツ 名 称 | Description of Goods | 内 容 | 定 価 | 送 料 |
|-------|------------------------|--------------------------------------|--------------------|-------|-------|
| CT-1 | フロントアーム | Front Arm | ①×2 ⑤×2 ネジ付 | ¥ 300 | ¥ 120 |
| CT-2 | リヤーアーム | Rear Arm | ②×2 ⑤×2 ネジ付 | 300 | 120 |
| CT-3 | ナックルホルダーサポート | Knuckle Arm Holder Support | ⑥×2 ⑬×2 ネジ付 | 350 | 120 |
| CT-4 | ナックルホルダー | Knuckle Holder | ⑦×2 ⑫×4 | 350 | 120 |
| CT-5 | ナックルアーム | Knuckle Arm | ⑧×2 ⑤×2 ネジ付 | 350 | 120 |
| CT-6 | フロントアクスルマウント | Front Axle Mount | ⑥⑦×1 ネジ付 | 600 | 120 |
| CT-7 | リヤーアクスルマウント | Rear Axle Mount | ⑧⑨⑩⑪各1 ネジ付 | 800 | 170 |
| CT-8 | リヤーアッパーアームサポート | Rear Upper Arm Support | ⑫⑬×1 ネジ付 | 200 | 60 |
| CT-9 | テンションブロック | Tension Block | ⑭⑮×1 ネジ付 | 200 | 70 |
| CT-10 | リヤーアクスルブロック | Rear Axle Block | ⑯×2 ⑰×2 ネジ付 | 350 | 120 |
| CT-11 | アームピン(長)セット | Arm Pin (long) set | ⑱×5 ⑲×5 | 200 | 70 |
| CT-12 | アームピン(短)セット | Arm Pin (short) set | ⑳×5 ㉑×5 | 200 | 70 |
| CT-13 | 割ピンセット | Split Pin set | ㉒×10 | 100 | 60 |
| CT-14 | ドライブシャフト | Drive Shaft | ㉓×2 ナット、ワッシャ付 | 600 | 70 |
| CT-15 | ドライブワッシャ | Drive Washer | ㉔×2 | 250 | 70 |
| CT-16 | フロントセンターブロック | Front Center Block | ㉕F×2 | 400 | 70 |
| CT-17 | リヤーセンターブロック | Rear Center Block | ㉕R×2 | 400 | 70 |
| CT-18 | ドライブヨーク | Drive Yoke | ㉖×2 ネジ付 | 400 | 70 |
| CT-19 | ガイドプーリー テンションプーリー 軸 | Guide Pulley Shaft Tension Pulley | ㉗×1 ㉘×2 | 100 | 70 |
| CT-20 | プーリードライブ軸 | Pulley Drive Shaft | ㉙×1 ㉚×1 φ3Eリング付 | 200 | 70 |
| CT-21 | タイミングベルト(長) | Timing Belt (long) | ㉛×1 336M×L | 800 | 120 |
| CT-22 | タイミングベルト(短) | Timing Belt (short) | ㉜×1 91M×L | 500 | 120 |
| CT-23 | ドライブプーリー18T | Drive Pulley 18T | ㉝×1 ネジ付 | 350 | 120 |
| CT-24 | モータープーリー14T | Motor Pulley 14T | ㉞×1 ネジ付 | 350 | 120 |
| CT-25 | 50Tプーリー | 50T Pulley | ㉟×1 ネジ付 | 400 | 120 |
| CT-26 | ガイドプーリー(メタル付) | Guide Pulley (with metal) | ㊱×1 組立済 | 200 | 120 |
| CT-27 | テンションプーリー(Bag付) | Tension Pulley (with bearing) | ㊲×1 組立済 | 600 | 120 |
| CT-28 | デフケースセット | Differential Case set | ㊳A B各1 ネジ付 | 450 | 120 |
| CT-29 | デフギヤセット | Differential Gear set | ㊴×2 ㊵×2 ㊶×1 | 800 | 120 |
| CT-30 | メインシャーシ | Main Chassis | ㊷×1 | 600 | 170 |
| CT-31 | アンダーガード | Under Guard | ㊸×1 ネジ付 | 600 | 120 |
| CT-32 | メカボックス | Mechanical Box | ㊹×1 ㊺×1 ㊻×1 ネジ付 | 700 | 700 |
| CT-33 | メカボックスフタ | Mechanical Box Cover | ㊼×1 | 300 | 700 |
| CT-34 | メカボックスフック | Mechanical Box Hook | ㊽×1 ㊾×1 | 100 | 60 |
| CT-35 | メカボックスステー | Mechanical Box Stay | ㊿×1 ネジ付 | 150 | 70 |
| CT-36 | サーボセイバーセット | Servo Saver | ㊿①②③④各1 ネジ付 | 400 | 120 |
| CT-37 | タイロッドセット | Tierod set | ㊿⑤×1 M2ロットエンド×4 | 180 | 60 |
| CT-38 | リンケージセット | Linkage set | ㊿⑥⑦ M2ロットエンド×4 ネジ付 | 200 | 60 |
| CT-39 | コントローラーAssy | Controler Assy | ㊿⑧一式 | 2000 | 170 |
| CT-40 | 抵抗取付板セット | Resist or Mounting Plate set | ㊿⑨⑩×1 ㊿⑪×2 ネジ付 | 250 | 120 |

* Above mentioned postage is only for Japanese domestic use.

*内容区分の丸枠内数字はイラスト表示Noを示しています。

| パーツ番号 | パ ー ツ 名 称 | Description of Goods | 内 容 | 定 価 | 送 料 |
|-------|-------------|----------------------|--------------------|-------|------|
| CT-41 | コネクタースセット | Connector set | 1組、ピン付 | ¥ 160 | ¥ 70 |
| CT-42 | アッパーアームセット | Upper Arm set | ⑬×2 ⑭×4 | 200 | 70 |
| CT-43 | フロントダンパーセット | Front Dumper set | 部品一式 バネ、ストッパー付 | 1500 | 170 |
| CT-44 | リヤードンパーセット | Rear Dumper set | 部品一式 バネ、ストッパー付 | 1500 | 170 |
| CT-45 | ダンパーオイルセット | Dumper Oil set | 2種類 各20cc | 250 | 170 |
| CT-46 | リヤードンパーステー | Rear Dumper Stay | ⑳×1 ネジ付 | 200 | 120 |
| CT-47 | ホイールセット | Wheel set | ㉑㉒×2 ネジ付 | 800 | 240 |
| CT-48 | タイヤ | Tyre | ㉓×2 | 800 | 240 |
| CT-49 | バンパーセット | Bumper set | ㉔㉕×1 ネジ付 | 400 | 170 |
| CT-50 | リヤバンパーステー | Rear Dumper Stay | ㉖×1 ネジ付 | 100 | 120 |
| CT-51 | ロールバーセット | Roll Bar set | ㉗×1 ㉘×2 ネジ付 | 300 | 170 |
| CT-52 | フロントボデーマウント | Front Body Mount | ㉙×1 ㉚×1 φ4Eリング ネジ付 | 200 | 70 |
| CT-53 | CITY ボデーセット | "CITY"Body set | ボデー一式 シール付 | 2800 | 700 |
| CT-54 | 転写マーク | Transcribing Mark | ㉛㉜×1 | 400 | 120 |
| CT-55 | キングピン | King Pin | ㉝×4 | 100 | 70 |
| CT-56 | ピボットボルト | Pivot Bolt | ㉞×2 | 200 | 60 |
| CT-57 | M3ロッドエンド | M3 Rod End | ㉟×10 | 300 | 60 |
| CT-58 | クロスメンバー | Cross Member | ㊱×1 ネジ付 | 120 | 60 |
| CT-59 | フロントベルトカバー | Front Belt Cover | ㊲F×1 | 300 | 120 |
| CT-60 | リヤベルトカバー | Rear Belt Cover | ㊲R×1 | 100 | 70 |
| CT-61 | スナップピン | Snap Pin | ㊳×10 | 100 | 60 |
| CT-62 | ドライブメタル | Drive Metal | ㊴×2 | 150 | 70 |
| CT-63 | φ4ベアリング | φ4 Bearing | ㊵×2 624ZZ | 800 | 70 |
| CT-64 | φ9ベアリング | φ9 Bearing | ㊶×2 689ZZ | 1000 | 70 |
| CT-65 | ネジセット(A) | Screw set (A) | タッピングネジ各種 | 300 | 120 |
| CT-66 | ネジセット(B) | Screw set (B) | ナベ頭ビス各種 | 300 | 120 |
| CT-67 | ネジセット(C) | Screw set (C) | ナット・ワッシャ各種 | 400 | 120 |

| オ プ シ ョ ン | | Optional Accessories | | | |
|-----------|--------------------|--------------------------|-------------------|------|-----|
| CT-80 | FRP メインシャーシ | FRP Main Chassis | ㊷×1 2mmFRP黒 | 1800 | 170 |
| CT-81 | モータープーリー18T(6.5:1) | Motor Pulley 18T (6.5:1) | プーリー・ベルトセット | 1000 | 120 |
| CT-82 | タイミングベルト93M×L | Timing Belt 93M×L | モータープーリー18Tと組合せ使用 | 500 | 120 |
| CT-83 | ホビーオイル | Hobby Oil | モリブデン入り最高級オイル | 180 | 170 |
| CT-84 | ハイパワーバッテリー | High Power Battery | 7.2V、1200mA バギー用 | 5800 | 350 |
| CT-85 | φ6ベアリング | φ6 Bearing | ㊸×2 696ZZ | 1000 | 70 |
| CT-86 | レーシングバハボデー | Racing Baja Type Body | ポリカーボネイト製 マウント別売 | 2200 | 700 |
| CT-87 | モーターヒートシンク | Motor Heat Sink | アルマイト加工 | 1700 | 240 |

* Above mentioned postage is only for Japanese domestic use.

ヒロボ 株式会社

モデル事業部

広島県福山市花園町1-1-30 720

TEL:(0849)32-1600 代 TEL:643577

HIROBO LIMITED

1-1-30 HANAZONO-CHO, FUKUYAMA-SHI,

HIROSHIMA, PREF. JAPAN 720

TEL 0849-32-1600 TELEX 643577 HIROBO J

CABLE HIROBO FUKUYAMA